

Grafgeo 2018 program

Március 21.

Megnyitó (Renner Gábor, Szirmay-Kalos László)		9.00
Geometriai modellezés (elnök: Renner Gábor)		
Vaitkus Márton, Várady Tamás	Mesh Extension for Labeled Surface Fitting	9.20
Kovács István, Várady Tamás	Favorable approximating properties of the P-Bézier basis	9.40
Renner Gábor, Gyurecz Görgy	Semi-automatic Method for the Refinement of Highlight-lines of Surfaces	10.00
Sipos Ágoston, Valasek Gábor	Közelítően optimális görbék konstrukciója	10.20
Juhász Imre	A G1 closed elliptic spline curve	10.40
Kruppa Kinga, Kunkli Roland, Hoffmann Miklós	A skinning algorithm for branched systems of circles and spheres	11.00
Kávészünet		11.20
Képszintézis (elnök: Szécsi László)		
Csoba István, Kunkli Roland	Real-Time rendering of Sphero-Cylindrical Refractive errors of the Human Eye using Separable Complex Convolution	11.40
Szirmay-Kalos László, Magdics Milán	Free-flight Sampling with Model Transformation	12.00
Umenhoffer Tamás, Tóth Balázs	Using the Kinect Body Tracking	12.20
Bálint Csaba, Valasek Gábor	Távolságfüggvényekkel definált felületek hatékony megjelenítése	12.40
Ebédészünet		
Képfeldolgozás (Szirányi Tamás)		
Enyedi Attila, Ocskai Zsolt, Berke Dávid, Báldoghi Tamás, Óbermajer Tamás, Major Krisztina, Berke József	Bayer-alapú érzékelők képkalkotó algoritmusainak adatfeldolgozásra gyakorolt hatása	14.00
Tóth Tekla, Hajder Levente	Optimal 2D Point Set Registration for Video Stabilization	14.20
Palágyi Kálmán, Németh Gábor	Computationally Efficient Endpoint-Preserving 2D Thinning	14.40
Bente Tamás, Szeghalmy Szilvia, Fazekas Attila	Detection of Lanes Using Smartphone Application	15.00
Kávészünet		15.20
Tanuló eljárások (Palágyi Kálmán)		
A.S. Tarawneh, Chetverikov Dmitry, A.B. Hassanat	A Pilot Comparative Study of Different Deep Features for Palmprint Identification in Low-Quality Images	15.40
Szemenyi Márton, Estivill-Castro Vladimir	Deep Semantic Segmentation for Robot Soccer	16.00
Varga Domokos, Szirányi Tamás	A Comparative Study About How Image Quality Influences Convolutional Neural Networks	16.20
Rácz Gergely, Kacsó Ágota, Tóth Márton	PET Reconstruction with Deep Learning	16.40
Kávészünet		17.00
Szimuláció és orvosi képkalkotás (Csébfalvi Balázs)		
Kacsó Ágota, Tóth Balázs, Szirmay-Kalos László	Improving the Robustness of Compartmental Model Fitting for Emission Tomography	17.20
Umenhoffer Tamás	An anatomical aortic root model based on N-sided patches for elastic simulation	17.40
Tóth Péter	On the LOR-driven approach of back-projection during PET reconstruction	18.00
NJSZT GRAFGEO közgyűlés		18.20
Fogadás		19.00

Március 22.

Gépi Látás (Chetverikov Dmitry)		
Eichhardt Iván, Hajder Levente	Structure from Motion via Affine Invariances	9.00
Pusztai Zoltán, Hajder Levente	Affin Invariant Feature Tracker Evaluation based on Ground-Truth Data	9.20
Eichhardt Iván, Chetverikov Dmitry	New Method for the Estimation of Relative Motion between Central Cameras	9.40
Bán Róbert, Hajder Levente, Komáromi Mátyás, Sipos Ágoston	Edge Detection by Plane Fitting	10.00
Szeiner Soma, Baráth Dániel, Hajder Levente	Plane Matching Between Camera Images and 3D Point Clouds	10.20
Kávészünet		10.40
Gépi látás alkalmazások (Hajder Levente)		
Rózsa Zoltán, Szirányi Tamás	Városi objektum felismerés mindösszesen néhány LIDAR szkennelési síkból	11.00
Baráth Dániel, Jiri Matas	Többosztályú modell illesztés	11.20
G. Morse, Chetverikov Dmitry, Egyed Dániel	Video-based Respiration Monitoring of Newborn Babies: a Feasibility Study	11.40
Mezei Adrián, Kovács Tibor	Automated curvature-adaptive 3D scanning method and its computer simulation	12.00
Péter Gábor, Kiss Bálint, René Hexel	Robust intersection detection using circular sampling for indoor line-following robot	12.20
Konferencia zárás		

GRAFCEO vezetőség tisztújítás (elnök, alelnök, titkár)

Három nevet kérünk a jelölőlistáról kiválasztani
