

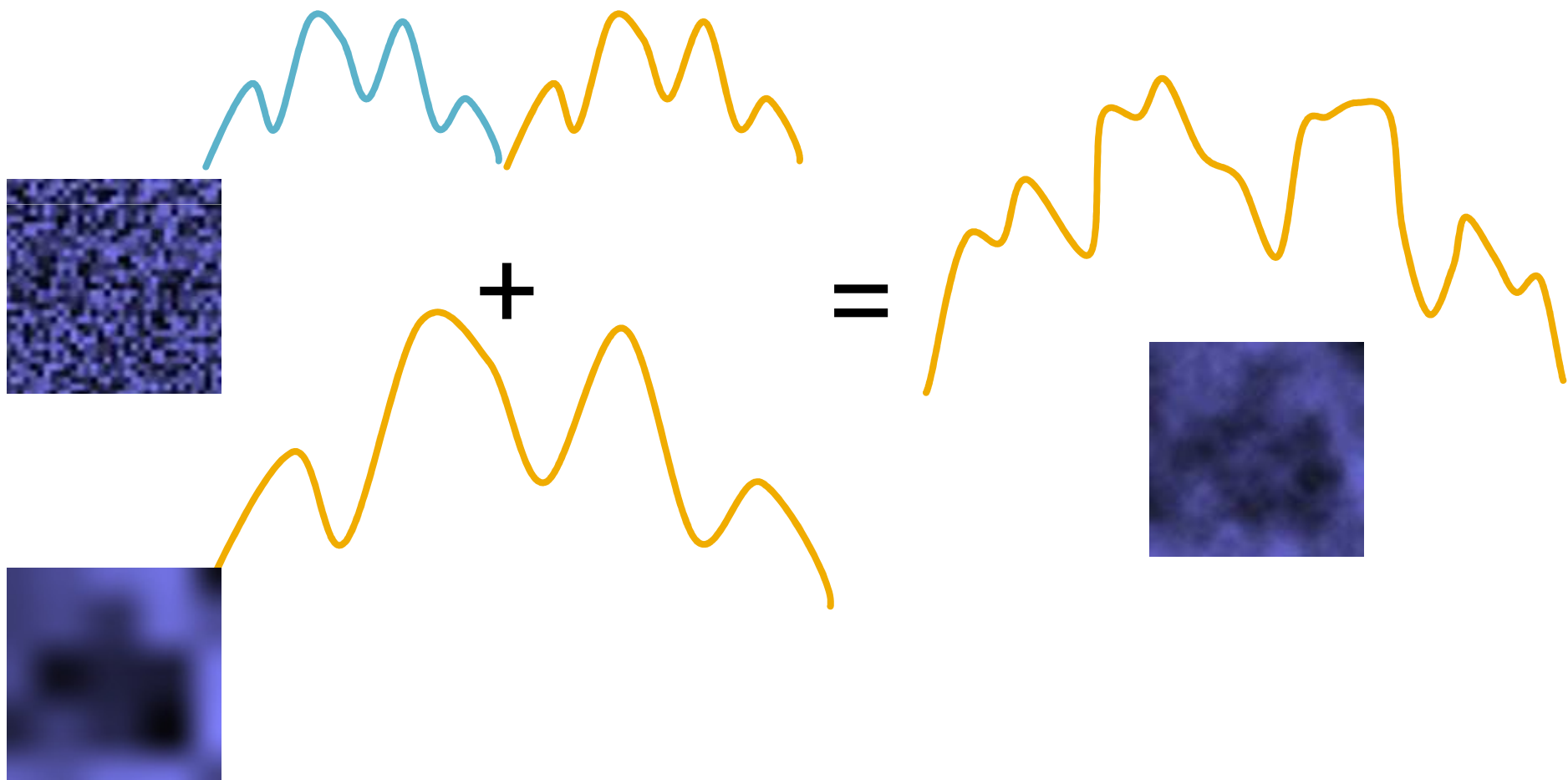
# Rekurzív algoritmusok

# Labirintus fő lépések

- Véletlen szám generálás
- Labirintus felépítése  $1 \times 1$ -es felbontástól a teljes méretig
- Labirintusban egy kiindulási pontból az összes pontba legrövidebb út keresése
- Egy végállomásból elindulva visszafejteni a legrövidebb utat a kiindulási állapotig

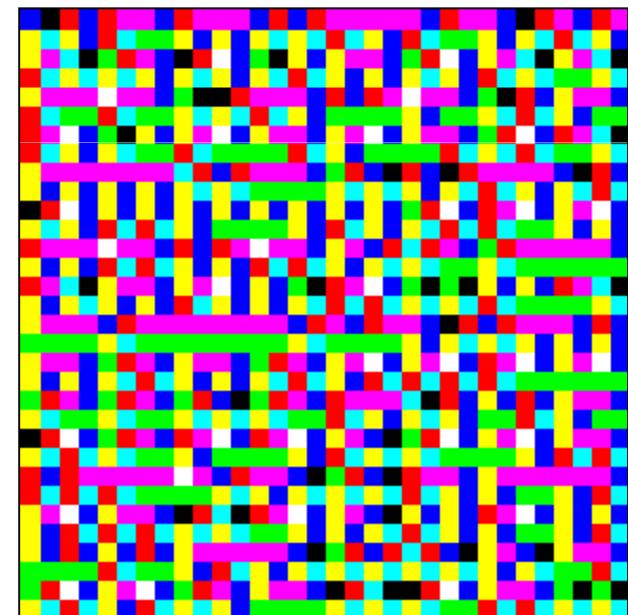
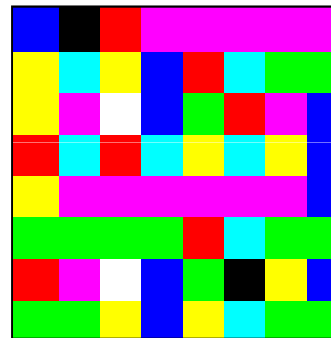
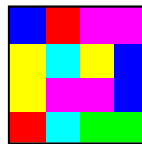
# Véletlenszám

- Fraktál zaj



# Véletlen szám generálás

- 2D zaj, 4 színcsatornában 4 független véletlen szám tárolható
- MipMap
  - `glTexImage2D(GL_TEXTURE_2D, level, GL_RGBA32F, ...);`
  - `glFramebufferTexture2D(GL_FRAMEBUFFER, ..., TexID, mipLevel);`



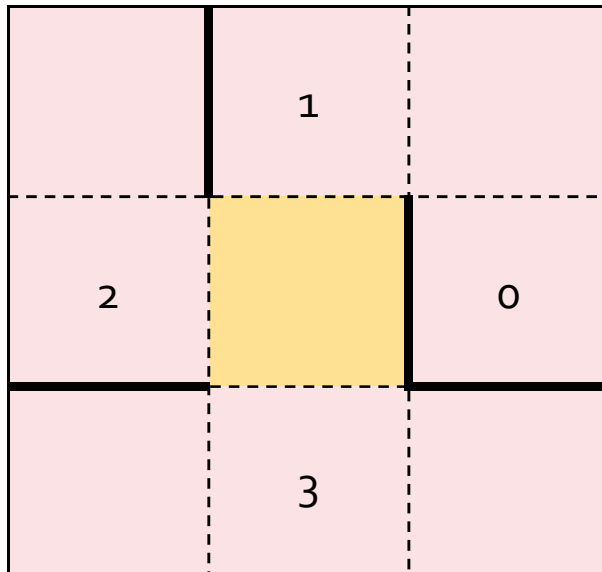
## Brown mozgás:

- R kezdeti értéke 0.5
- noiseScale kezdeti értéke 0.5
- minden mipmap szintnél noiseScale \*= 0.5

```
vec4 R = textureLod(inputTex2, fTexCoord, level + 1); //előző szint
vec4 rand = texelFetch(noiseTex, ivec2(mod(coord + ivec2(noiseSeed, 0),
                                                    ivec2(16))), 0);
R = R + noiseScale * (rand - 0.5);
```

# Labirintus generálás

- Cella:
  - 4 szomszéd, 4 csatorna
  - Ha vezet út a szomszéd felé akkor 1, egyébként 0



$$V(R,G,B,A) = (0,1,1,1)$$

# Fő lépések

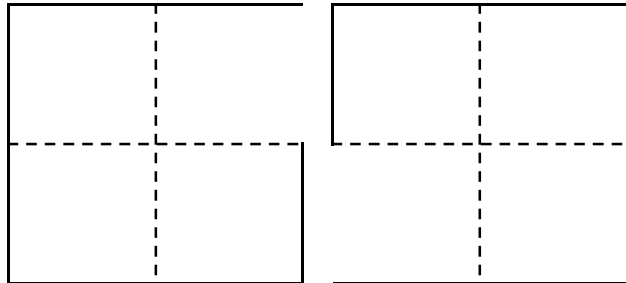
- Rekurzív tovább osztás
  - Szülő cella értékeit megőrököljük
  - Közbülső falakat töröljük
  - Az átjárók egyik felét lezárjuk
  - Az új 4 cellát egy irányban felosztjuk (4 lehetséges irányból 1-et véletlenszerűen választunk)



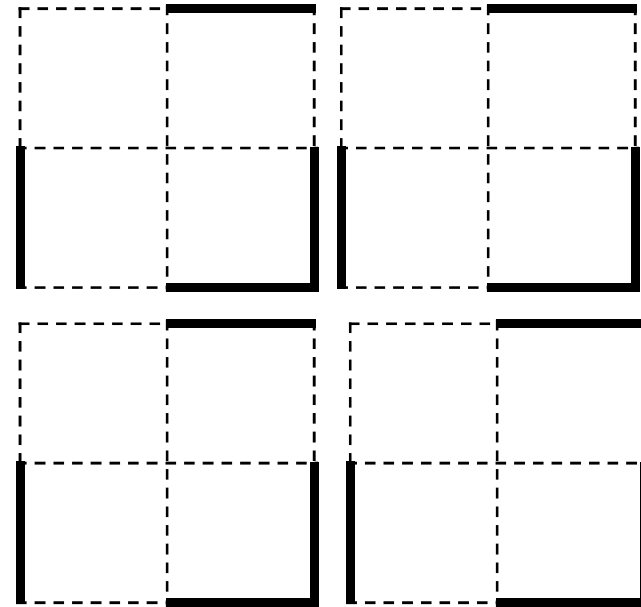
# Átjárók problémája

## Probléma:

Két szomszédos cellacsoport  
másképp dönt az átjáró lezárásáról  
(kommunikáció kellene a szálak között)



Legegyszerűbb megoldás:  
Mindig ugyanazt választjuk,  
pl. bal oldalt és felül tartjuk  
meg az átjárókat.  
Ismételhető lesz.



# Logikai operátorok

Cellák indexelése  
(index):

2	3
0	1

Maszk (M), mely irányokban  
van szomszédja „befele”:

(1,0,0,1)	(0,0,1,1)
(1,1,0,0)	(0,1,1,0)

Irányok indexelése  
(csatornák):

	1	
2		0
	3	

Maszk (D), mindig  
bal oldalon és felül  
tartjuk meg az átjárókat  
(melyik irányban kell  
átjárót lezárni):

(0,0,0,0)	(0,1,0,0)
(0,0,1,0)	(1,0,0,1)

Halmaz operátorok:

$A * B$ : metszet

$\text{uni}(A, B)$ : unió

Örököljünk a szülőtől,  
de zárjuk le a kijáratok felét:

$V = \text{inv}(P * D[\text{index}]) * P;$

Közbülső falak eltüntetése

$V = \text{uni}(V, M[\text{index}]);$



# Cella felosztása

```
vec4 W1; // függőleges v. vízszintes
vec4 W2; // bal/lenn - jobb/fenn

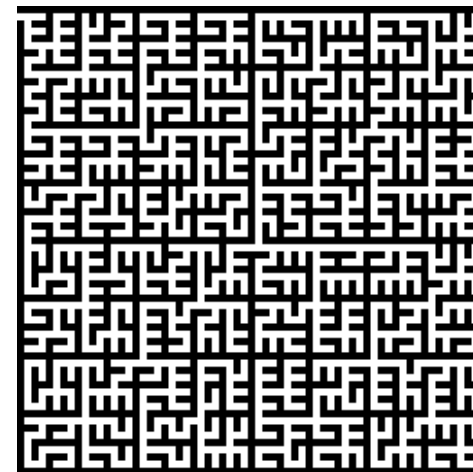
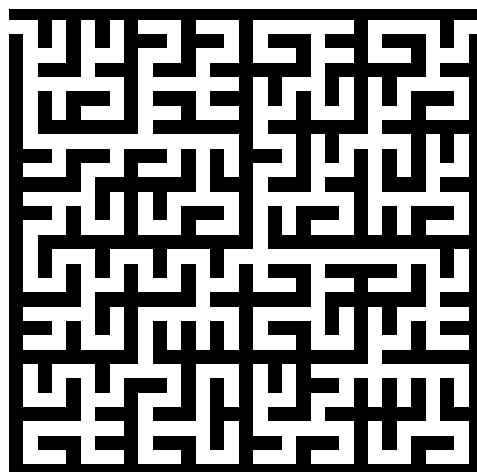
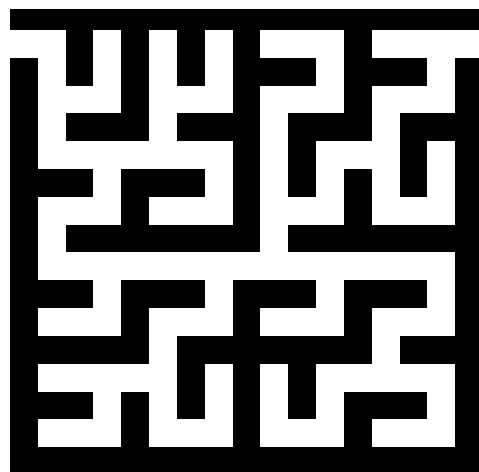
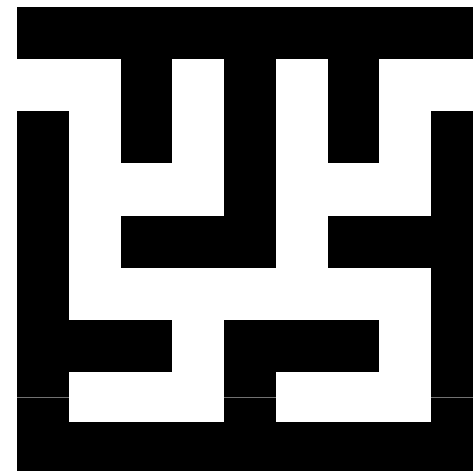
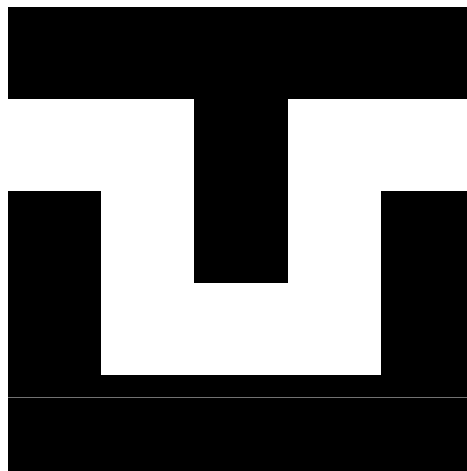
if(R.x < 0.25) { // right
    W1 = vec4(1,0,1,0);
    W2 = vec4(M[index].x == 1);
}
else if(R.x < 0.5){ // top
    W1 = vec4(0,1,0,1);
    W2 = vec4(M[index].y == 1);
}
else if(R.x < 0.75) { // left
    W1 = vec4(1,0,1,0);
    W2 = vec4(M[index].z == 1);
}
else{ // bottom
    W1 = vec4(0,1,0,1);
    W2 = vec4(M[index].w == 1);
}

V = V * uni(uni(W1, W2), inv(M[index]));
```

Fontos, hogy a négy cella ugyanazt a döntést hozza a felosztásról. Az  $R$  véletlen számot az előző szintről olvassuk:

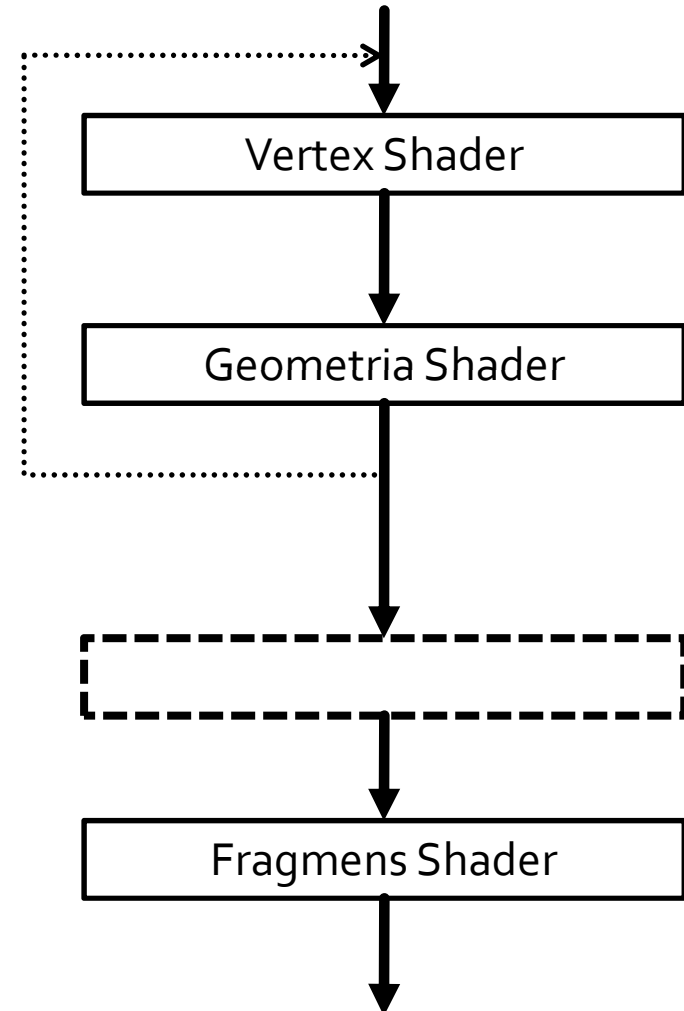
```
vec4 R = textureLod(inputTex2,
                    fTexCoord, level + 1);
```

# Labirintus felépítése



# Geometria shader

- Opcionális lépcső
- Primitíveken dolgozik
- Bemenet: egy primitív
- Kimenet: egy vagy több
- A shader kimenete visszaköthető



# Geometria shader

- Bementi primitívek

```
glProgramParameteri(shader, GL_GEOMETRY_INPUT_TYPE, tipus);
```

- Pont

- GL\_POINTS

- Szakasz

- GL\_LINES, GL\_LINE\_STRIP, GL\_LINE\_LOOP

- Háromszög

- GL\_TRIANGLES, GL\_TRIANGLE\_STRIP, GL\_TRIANGLE\_FAN

- Adjacencia információ

# Geometria shader

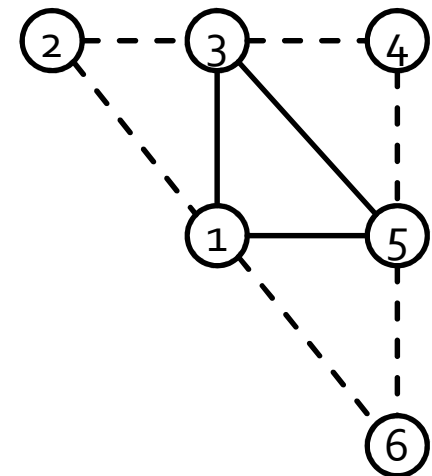
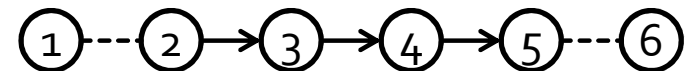
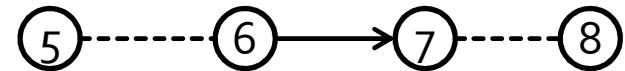
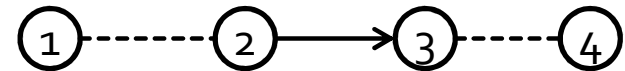
- Adjacencia

- Szakasz

- GL\_LINES\_ADJACENCY
- GL\_LINE\_STRIP\_ADJACENCY

- Háromszög

- GL\_TRIANGLES\_ADJACENCY
- GL\_TRIANGLE\_STRIP\_ADJACENCY



# Geometria shader

- Kimeneti primitívek

```
glProgramParameteri(shader, GL_GEOMETRY_OUTPUT_TYPE, tipus);  
glProgramParameteri(shader, GL_GEOMETRY_VERTICES_OUT, darab);
```

- Pont

- GL\_POINTS

- Szakasz

- GL\_LINE\_STRIP

- Háromszög

- GL\_LINE\_STRIP

# Geometria shader

- Speciális bemeneti változók
  - `gl_ClipDistance[]` : vágási információk
  - `gl_PointSize[]` : vertex méret a vertex shaderből
  - `gl_Position` : vertex pozíció
  - `gl_PrimitiveIDIn` : a feldolgozott primitív sorszáma
- Speciális kimeneti változók
  - A bemeneti változók
  - `gl_Layer` : melyik rétegbe tegye a fragmens shader  
(pl. cube map rendereléshez)

# Geometria shader

- Primitívek generálása
  - Vertex információk beállítása
  - Vertex lezárása

```
EmitVertex();
```

- Primitív lezárása

```
EndPrimitive();
```



# Geometria shader

## ■ Példa

```
#version 130
#extension GL_EXT_geometry_shader4 : enable

in vec2 vTexCoord[];
out vec2 fTexCoord;

void main(void){
  for(int i=0; i < gl_VerticesIn; ++i){
    gl_Position = gl_PositionIn[i];
    fTexCoord = vTexCoord[i];
    EmitVertex();
  }
  EndPrimitive();

  for(int i=0; i < gl_VerticesIn; ++i){
    gl_Position = gl_PositionIn[i].yxzw;
    fTexCoord = vTexCoord[i].yx;
    EmitVertex();
  }
  EndPrimitive();
}
```

# Geometria shader

## ■ Primitívek újrafeldolgozása

### ■ Transform feedback

```
glBeginTransformFeedback(mode);  
// glDrawArrays(...);  
glEndTransformFeedback();
```

#### ■ Feedback mód

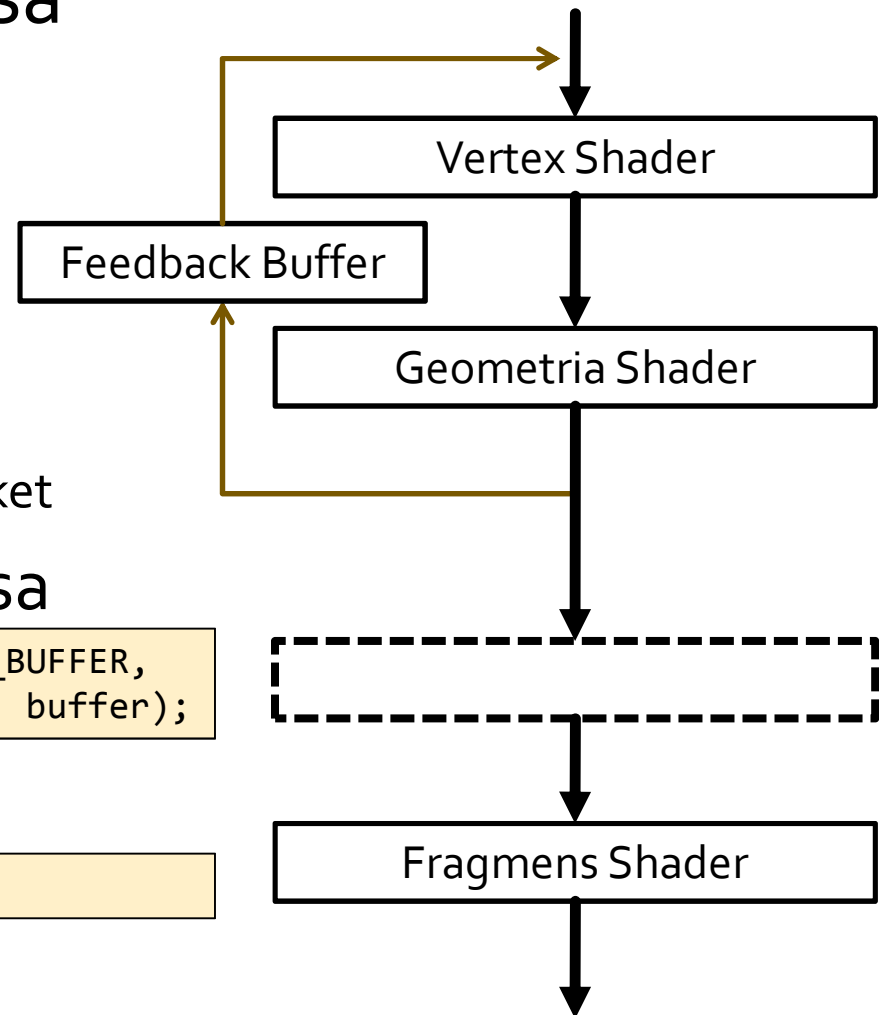
- Megadja a használható primitíveket

### ■ Feedback buffer kiválasztása

```
glBindBufferBase(GL_TRANSFORM_FEEDBACK_BUFFER,  
                index, buffer);
```

### ■ Tulajdonságok kiválasztása

```
glTransformFeedbackVaryings(...);
```



# Geometria shader

- Információ a geometria shader működéséről

- Primitive query

```
GLuint outputQuery;  
glGenQueries(1, &outputQuery);  
glBeginQuery(mode, outputQuery);  
  
...  
  
glEndQuery(mode);
```

- Query mód

- GL\_PRIMITIVES\_GENERATED
  - Mennyi primitívet állított elő a geometria shader
- GL\_TRANSFORM\_FEEDBACK\_PRIMITIVES\_WRITTEN
  - Mennyi primitívet tudott a feedback bufferbe írni a shader

# Geometria shader

- Információ a geometria shader működéséről
  - A Query eredményének lekérdezése

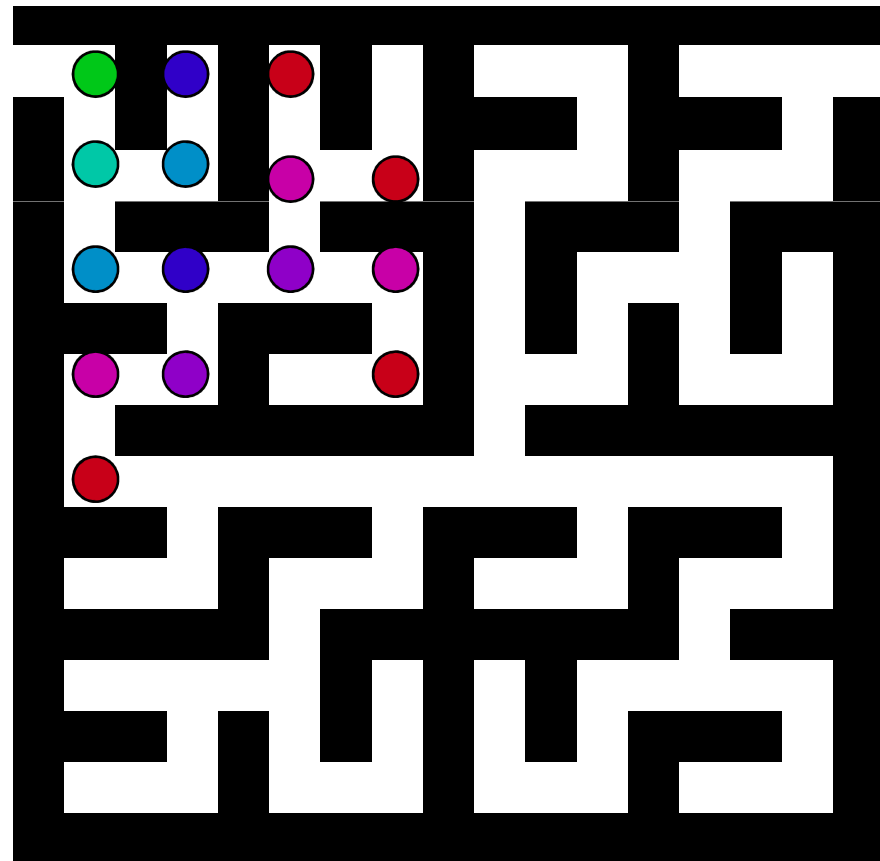
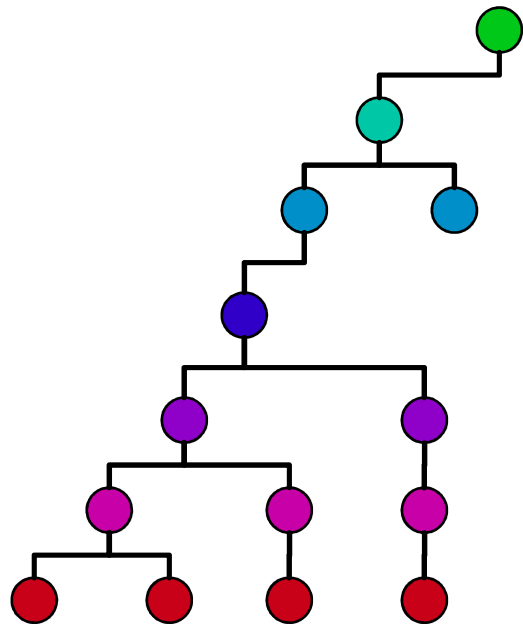
```
GLuint outPointCount = 0;
GLuint succeeded = 0;

while(!succeeded){
    glGetQueryObjectiv(outputQuery, GL_QUERY_RESULT_AVAILABLE, &succeeded);
}

glGetQueryObjectiv(outputQuery, GL_QUERY_RESULT, &outPointCount);
```

# Labirintus bejárása

- Elágazó folyamat, szélességi gráf bejárás



# Legrövidebb út, fő lépések

- A bejárás során egy cellának egy pont primitív fog megfelelni
  - $V(x,y,d,n)$ 
    - $x,y$ : cella index
    - $d$ : eddig megtalált legrövidebb úthossz
    - $n$ : a legrövidebb úton melyik szomszédból jutottunk ide (irány index)
- A legrövidebb úthosszat egy textúrában tároljuk
  - Textúra inicializálása  $(0,0,0,0)$
- A start cellából indulva azonosítjuk a szomszédjait
- Ha az adott szomszédba vezet út, megvizsgáljuk, hogy az ahhoz tartozó eddig megtalált legrövidebb úthossz hosszabb-e a csomópontunkhoz tartozó  $(d + 1)$  értéknél (vagy még nem is jártunk ebben a cellában)
- Ha igen, a cella értékét frissíteni kell, és szomszédait meg kell látogatni (előző lépés ismétlése)

# Legrövidebb út problémák

- Elágazás: egy pontból több pont lesz
  - megoldás: Geometry Shader
- Rekurzió: a szomszédokra újra végre kell hajtani a feladatot
  - megoldás: Vertex Transform Feedback

# Legrövidebb út keresés

...

```
vec2 windowSize = textureSize(inputTex2, 0);  
vec4 vertexdata = gl_PositionIn[0];
```

```
//read neighbour information
```

```
vec4 neighInf = texelFetch(inputTex1, ivec2(vertexdata.xy), 0);  
vec4 storedCelldata = texelFetch(inputTex2, ivec2(vertexdata.xy), 0);
```

```
if(storedCelldata.z > vertexdata.z || storedCelldata.w == 0){  
    celldata = vertexdata;  
    vec2 wCoord = vertexdata.xy / windowSize * 2.0 - 1.0;  
    gl_Position = vec4(wCoord,0,1);  
    EmitVertex();  
}
```

...

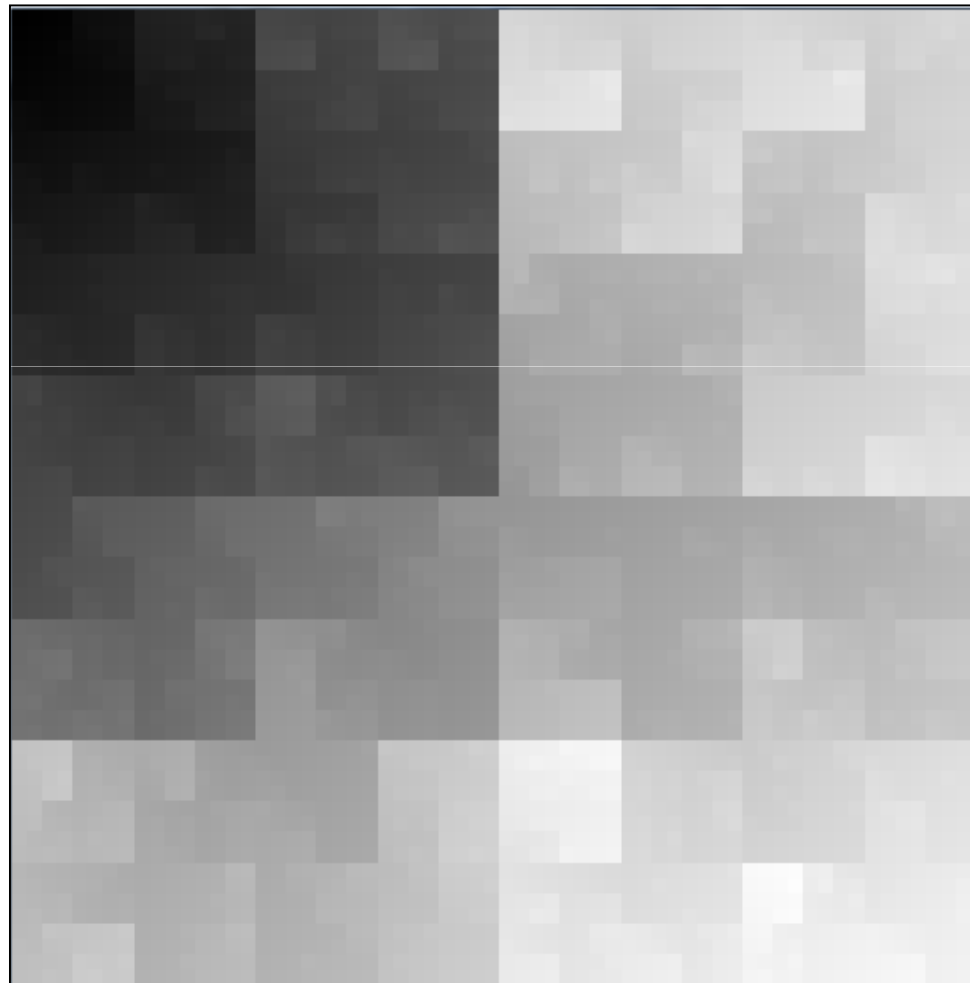


# Legrövidebb út keresés

```
//emit neighbours if connected

//right
if(neighInf.r == 1){
    celldata = vertexdata;
    celldata.x += 1;
    celldata.z += 1;
    celldata.w = 3;
    storedCelldata = texelFetch(inputTex2, ivec2(celldata.xy), 0);
    if((storedCelldata.z > celldata.z || storedCelldata.w == 0) &&
        celldata.x <  windowSize.x){
        vec2 wCoord = celldata.xy / windowSize * 2.0 - 1.0;
        gl_Position = vec4(wCoord,0,1);
        EmitVertex();
    }
}
...
EndPrimitive();
```

# Legrövidebb út hossza



# Legrövidebb út egy célcellába, bejárás

- Hasonló a feladat, csak nincs elágazás
- Célcellából indulunk (pontprimitív)
- Kiolvassuk, hogy melyik cellából jutottunk ide
- Ez a cella lesz az új pont primitív (ki is rajzoljuk a képernyőre, hogy lássuk)
- Addig folytatjuk, míg el nem jutunk a start cellába (ahol az úthossz  $\emptyset$ )

# Labirintus bejárása

```
#version 130
#extension GL_EXT_geometry_shader4 : enable

uniform sampler2D inputTex1; //cell information
out vec4 celldata;

void main(void){
    vec2 windowSize = textureSize(inputTex1, 0);
    vec4 vertexdata = gl_PositionIn[0];

    vec4 storedCelldata = texelFetch(inputTex1, ivec2(vertexdata.xy), 0);

    if(storedCelldata.z == 0) return;

    if(storedCelldata.w == 1){ // right
        celldata = vertexdata;
        celldata.x += 1;
        vec2 wCoord = (celldata.xy * 2 + 1) / (windowSize * 2 + 1) * 2.0 - 1.0;
        gl_Position = vec4(wCoord,0,1);
        EmitVertex();
    }
    ...
    EndPrimitive();
}
```

**Kijutottunk a labirintusból!!!!!!!**

