

*“All problems in computer graphics can
be solved with a matrix inversion.”*

Jim Blinn

Inkrementális 3D képszintézis

1. Bevezetés

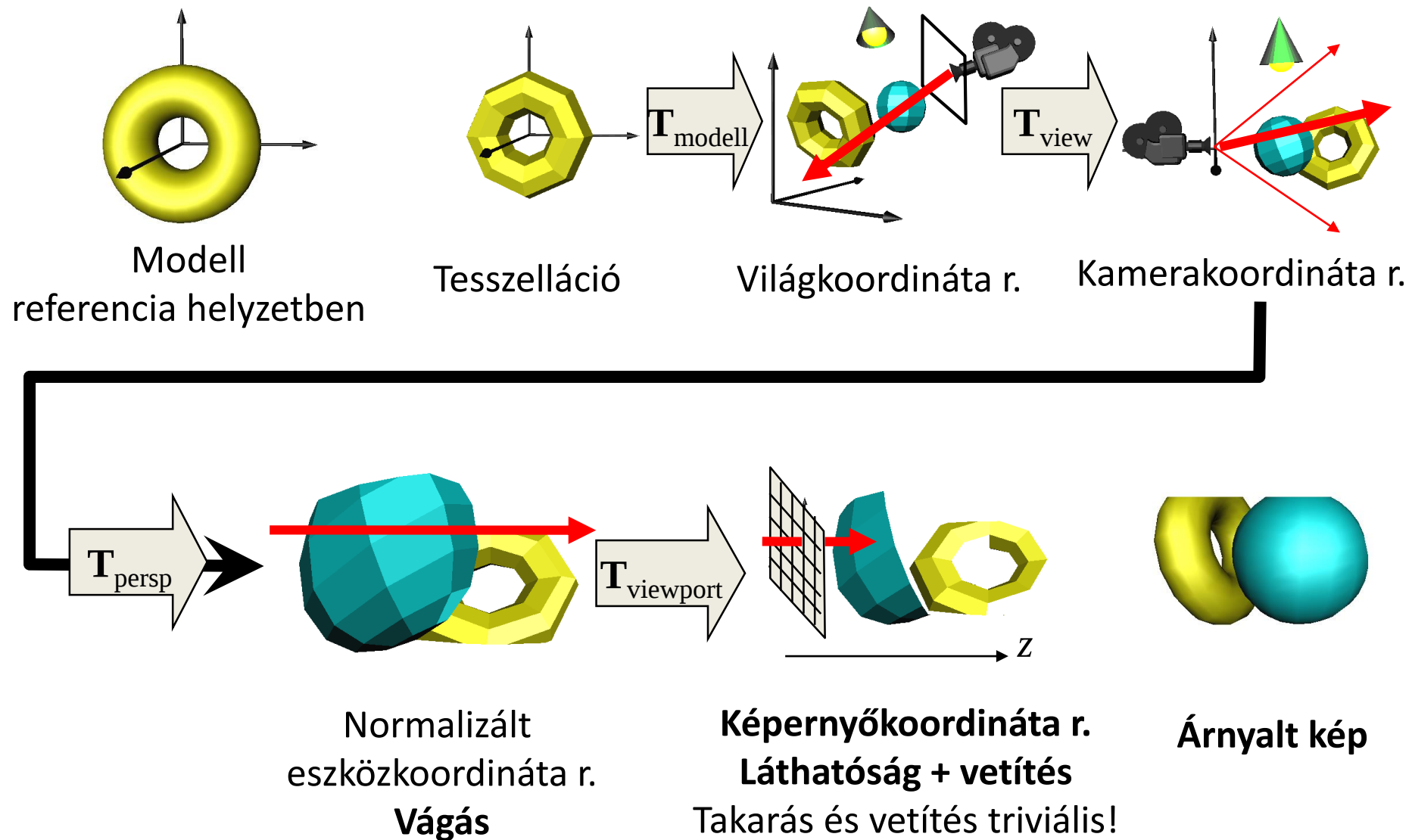
Szirmay-Kalos László



Inkrementális képszintézis

- Objektum vezérelt megközelítés
 - Cél a sebesség és a hw támogathatóság
-
- koherencia: oldjuk meg nagyobb egységekre
 - feleslegesen ne számoljunk: vágás
 - transzformációk: mindenhez megfelelő koordinátarendszert
 - vágni, transzformálni nem lehet akármilyen: tesszelláció

3D inkrementális képszintézis

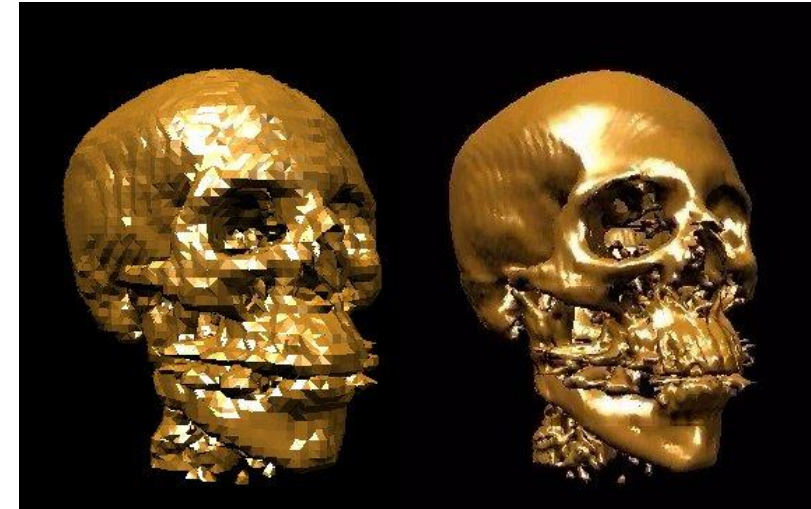


*“Order is repetition of units.
Chaos is multiplicity without rhythm.”
Maurits Cornelis Escher*

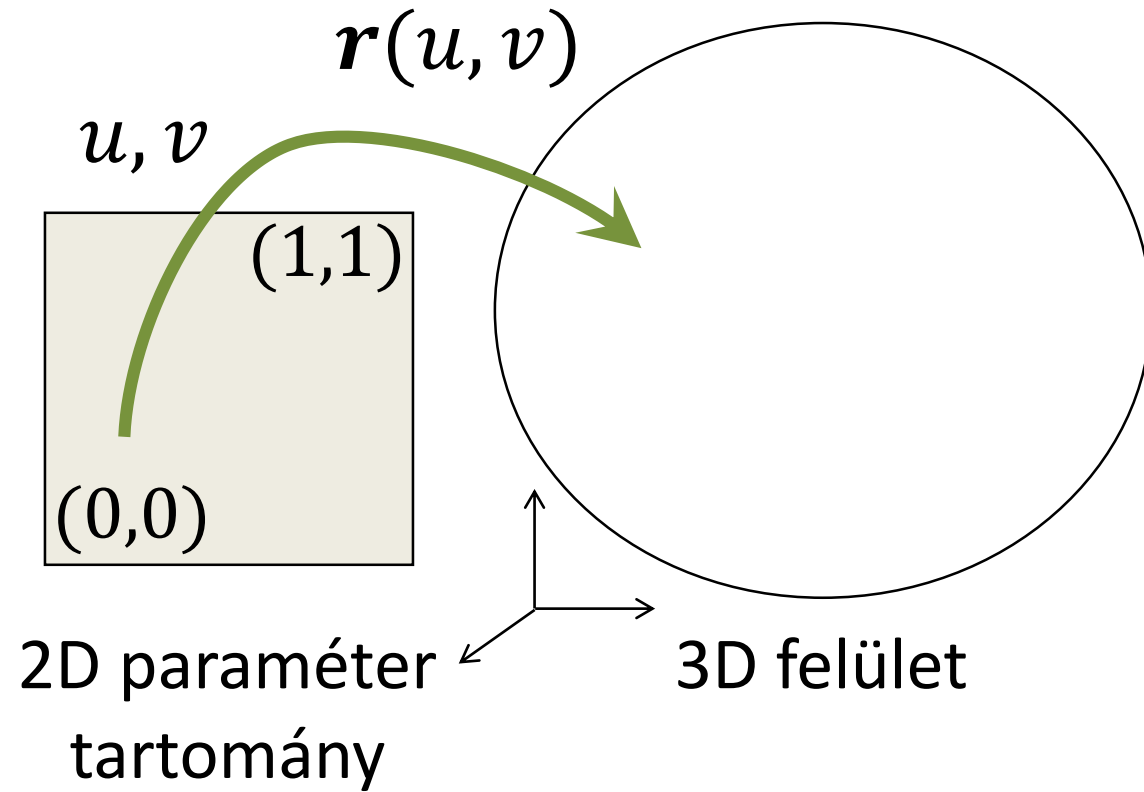
Inkrementális 3D képszintézis

2. Geometria a GPU-nak

Szirmay-Kalos László

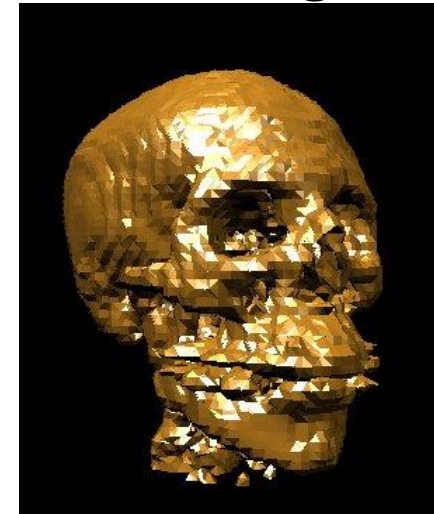
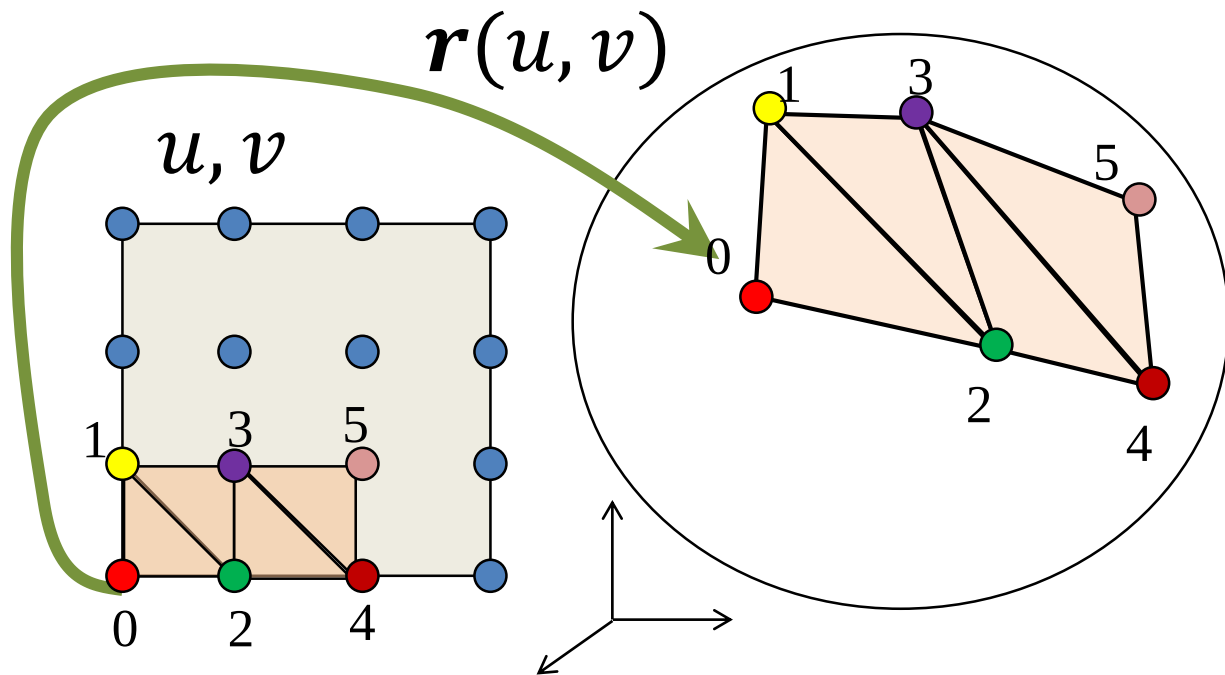


Parametrikus felületek tesszellációja



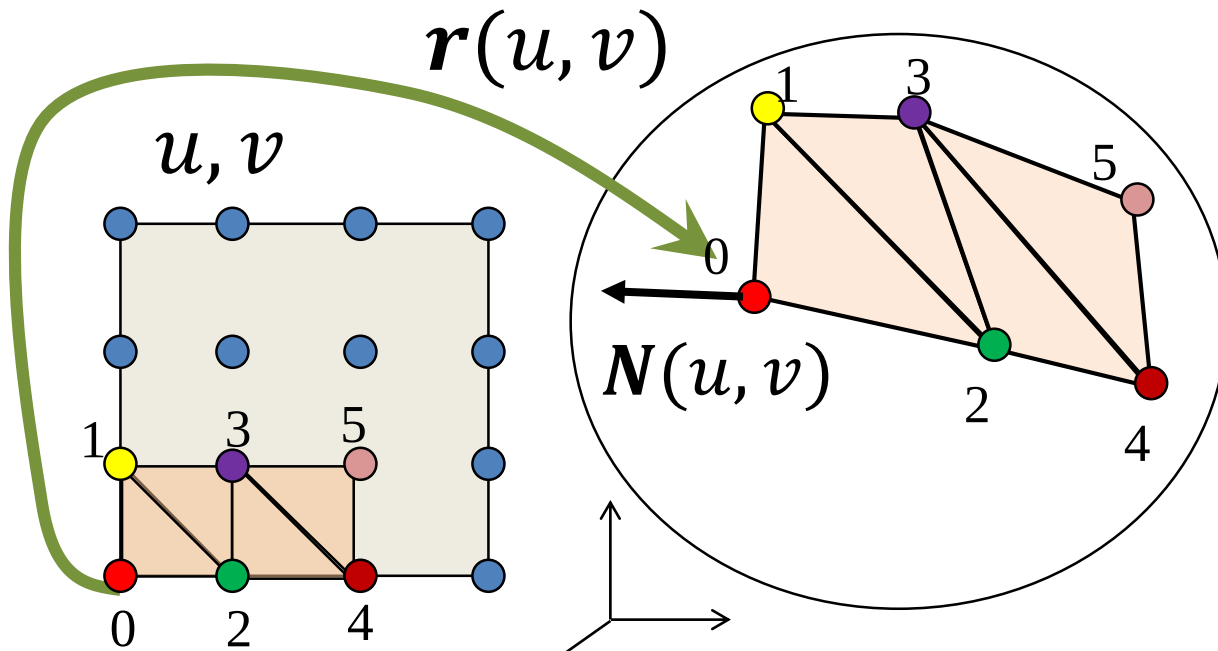
Parametrikus felületek tesszellációja

„Paraméterterben szomszédos” pontokból háromszögek



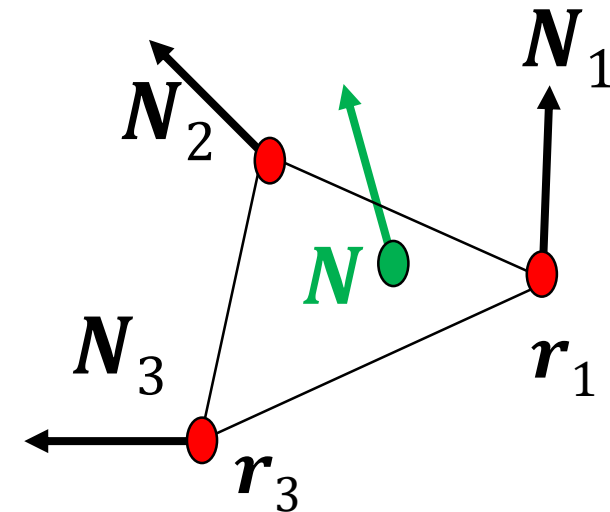
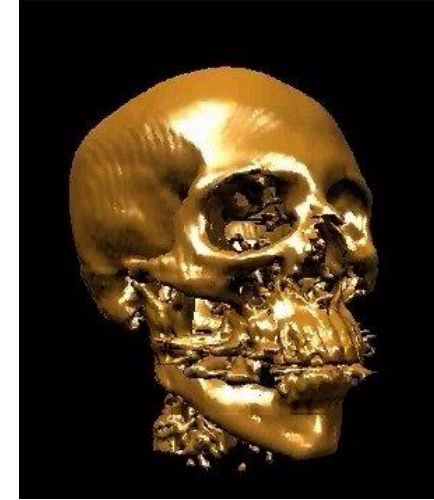
Parametrikus felületek tesszellációja

„Paraméterterben szomszédos” pontokból háromszögek



$$N = \frac{\partial r(u, v)}{\partial u} \times \frac{\partial r(u, v)}{\partial v}$$

Árnyaló normálok



Geometry<T>, T=VtxData

```
struct VtxData {  
    vec3 pos, normal;  
    vec2 texcoord;  
};
```

```
template<class T> class Geometry {  
    unsigned int vao, vbo; // GPU  
    vector<T> vtx;        // CPU  
public:  
    Geometry() {  
        glGenVertexArrays(1, &vao); glBindVertexArray(vao);  
        glGenBuffers(1, &vbo); glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, vbo); glEnableVertexAttribArray(0);  
        int nf = sizeof(T)/sizeof(float);  
        if (nf <= 4) glVertexAttribPointer(0, nf, GL_FLOAT, GL_FALSE, 0, NULL);  
    }  
    vector<T>& Vtx() { return vtx; }  
    void updateGPU() {  
        glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, vbo);  
        glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER, vtx.size() * sizeof(T), &vtx[0], GL_DYNAMIC_DRAW);  
    }  
    void Bind() { glBindVertexArray(vao); }  
    virtual ~Geometry() { glDeleteBuffers(1, &vbo); glDeleteVertexArrays(1, &vao); }  
};
```

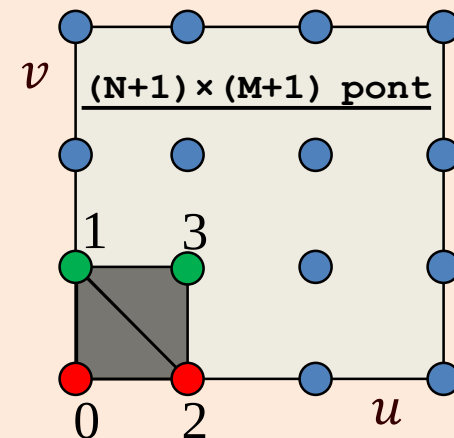
Parametrikus felületek

```
class ParamSurface : public Geometry<VtxData> {
    int nVtxInStrip, nStrips;
public:
    ParamSurface() {
        glEnableVertexAttribArray(0); // 0. regiszter = pozíció
        glEnableVertexAttribArray(1); // 1. regiszter = normál vektor
        glEnableVertexAttribArray(2); // 2. regiszter = textúra koordináta
        int nb = sizeof(VtxData);
        glVertexAttribPointer(0, 3, GL_FLOAT, GL_FALSE, nb, (void*)offsetof(VtxData, pos));
        glVertexAttribPointer(1, 3, GL_FLOAT, GL_FALSE, nb, (void*)offsetof(VtxData, normal));
        glVertexAttribPointer(2, 2, GL_FLOAT, GL_FALSE, nb, (void*)offsetof(VtxData, texcoord));
    }
    virtual VtxData GenVtxData(float u, float v) = 0;
    void create(int M, int N);
    void Draw() {
        Bind();
        for (unsigned int i = 0; i < nStrips; i++)
            glDrawArrays(GL_TRIANGLE_STRIP, i * nVtxInStrip, nVtxInStrip);
    }
};
```

```
struct VtxData {
    vec3 pos, normal;
    vec2 texcoord;
};
```

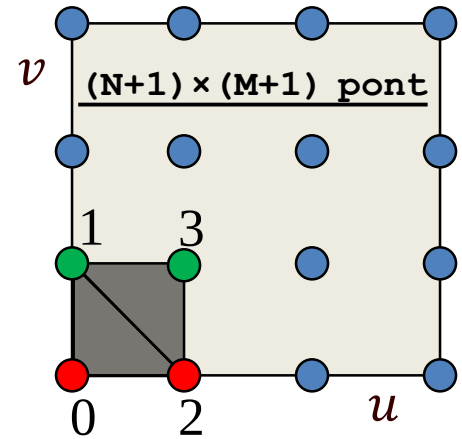
pos.x
pos.y
pos.z
normal.x
normal.y
normal.z
texcoord.x
texcoord.y

pos.x
pos.y
pos.z
normal.x
normal.y
normal.z
texcoord.x
texcoord.y

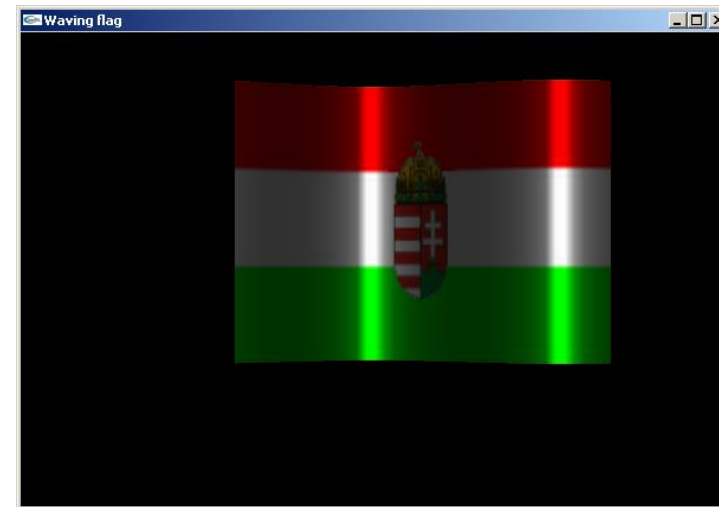
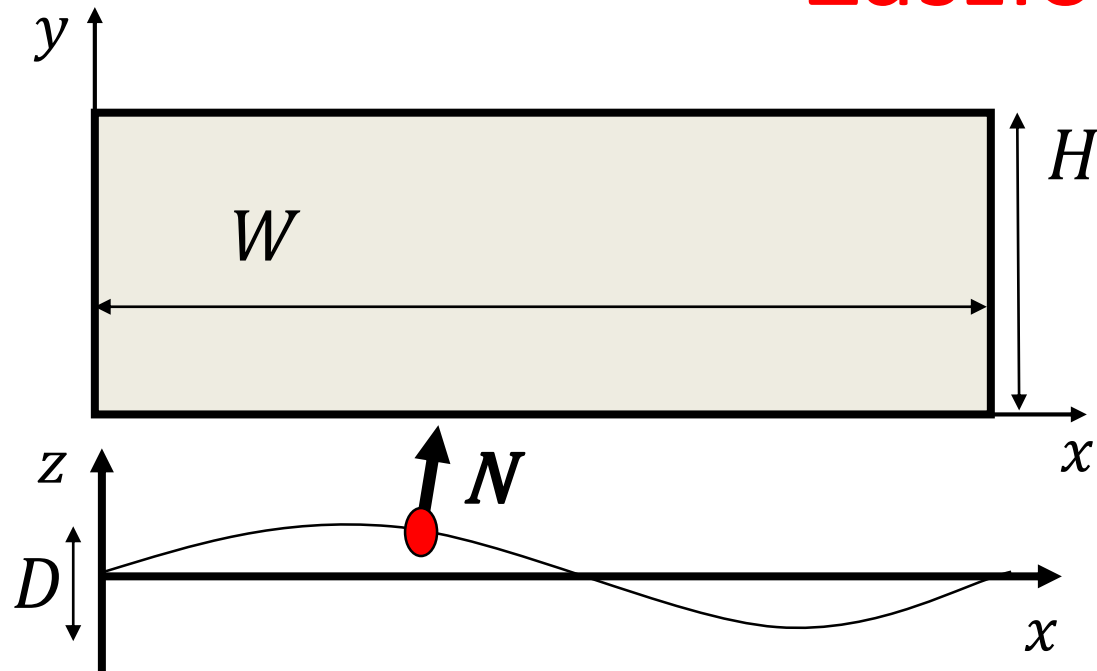


Parametrikus felület GPU-nak

```
void ParamSurface :: create(int M, int N) {  
    nVtxInStrip = (M + 1) * 2;  
    nStrips = N;  
    for (int i = 0; i < N; i++) {  
        for (int j = 0; j <= M; j++) {  
            vtx.push_back(GenVtxData((float)j/M, (float)i/N));  
            vtx.push_back(GenVtxData((float)j/M, (float)(i+1)/N));  
        }  
    }  
    updateGPU();  
}
```



Zászló



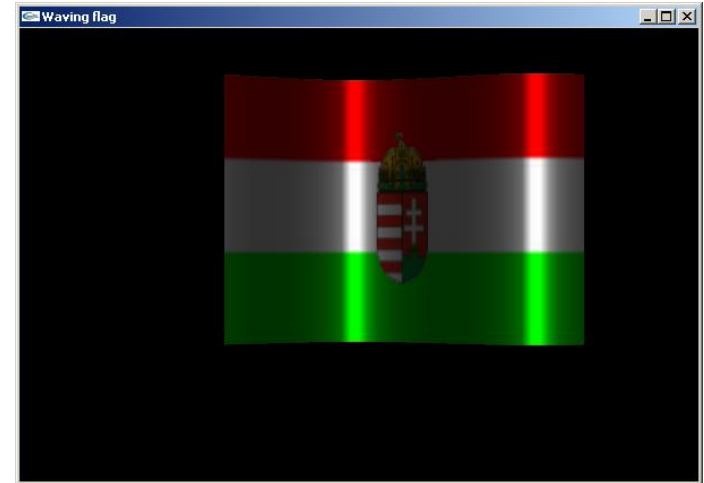
$$\mathbf{r}(u, v) = [uW, \quad vH, \quad D\sin(Ku + \alpha)]$$

$$\begin{aligned} \partial \mathbf{r} / \partial u &= \begin{bmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ W, & 0, & K D \cos(Ku + \alpha) \end{bmatrix} \\ \partial \mathbf{r} / \partial v &= \begin{bmatrix} 0, & H, & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$\mathbf{N}(u, v) = \partial \mathbf{r} / \partial u \times \partial \mathbf{r} / \partial v = [-HKD \cos(Ku + \alpha), 0, WH]$$

Zászló

```
class Flag : public ParamSurface {  
    float W, H, D, K, phase;  
public:  
    VtxData GenVtxData(float u, float v) override {  
        VtxData vd;  
        vd.texcoord = vec2(u, v);  
        float angle = u * K + phase;  
        vd.pos = vec3(u * W, v * H, D * sin(angle));  
        vd.normal = vec3(-K * D * cos(angle), 0, W);  
        return vd;  
    }  
};
```



Geometria a GPU-nak

- A GPU egy VAO-ba szervezett VBO-kban háromszögeket vár, amit a CPU program legkönnyebben paraméteres felületek tesszellációjával készíthet el.
- Elsődlegesen a paraméterteret tesszelláljuk.
- A csúcspontokhoz árnyaló normálisok és textúra koordináták is tartozhatnak.
- A normálvektor a parciális deriváltak vektoriális szorzata (lásd: Felület modellezés és Automatikus deriválás fejezetek).
- A tesszellált háromszögháló kompakt tárolásához találták ki a `GL_TRIANGLE_STRIP`-et.

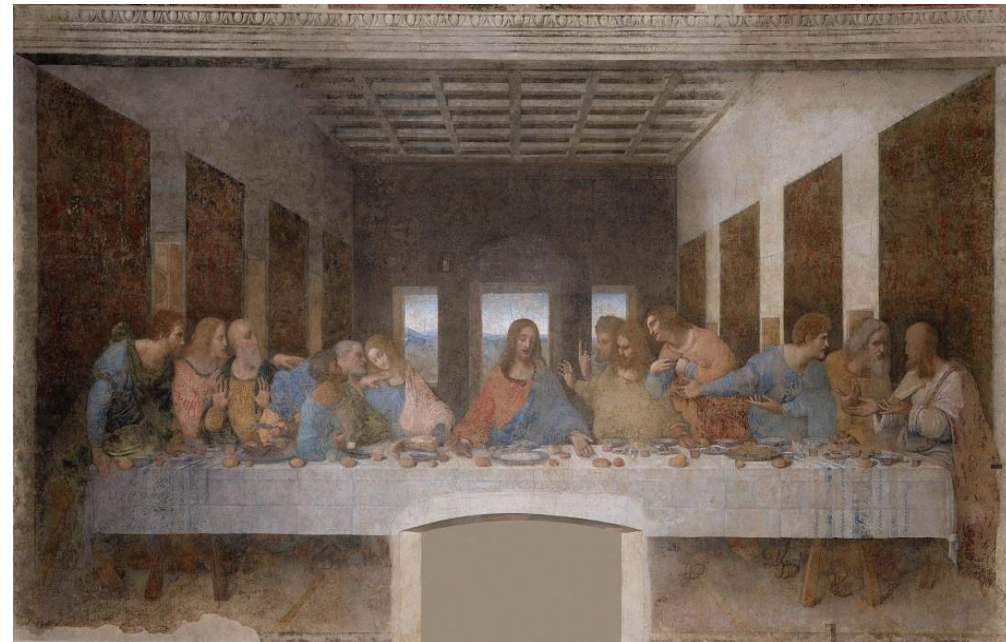
*“The Matrix is everywhere. It is all
around us. A prison for your mind.”*

Morpheus

Inkrementális 3D képszintézis

3. Transzformációk

Szirmay-Kalos László



Transzformációk

Modellezési transzformáció:

$$\mathbf{T}_{Model} \begin{bmatrix} \mathbf{r} \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{r}_{world} \\ 1 \end{bmatrix}$$
$$[\mathbf{N}, 0] \mathbf{T}_{Model}^{-1} = [\mathbf{N}_{world}, d]$$

Kamera transzformáció:

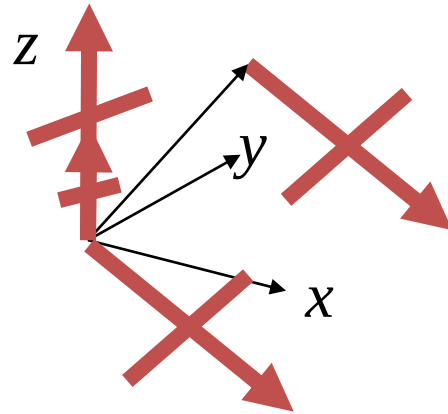
$$\mathbf{T}_{View} \begin{bmatrix} \mathbf{r}_{world} \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{r}_{camera} \\ 1 \end{bmatrix}$$

Perspektív transzformáció:

$$\mathbf{T}_{Proj} \begin{bmatrix} \mathbf{r}_{camera} \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{r}_{ndc}^W \\ w \end{bmatrix}$$

MVP transzformáció: $\mathbf{T}_{Proj} \mathbf{T}_{View} \mathbf{T}_{Model} = \mathbf{T}_{MVP}$

Modellezési transzformáció



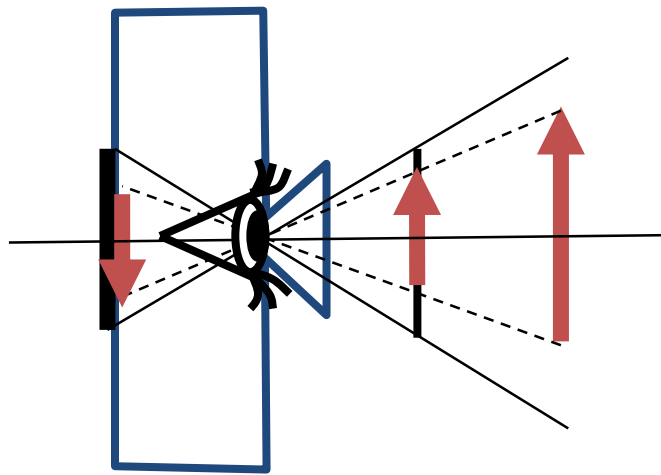
1. skálázás: s_x, s_y, s_z
2. orientáció: $\mathbf{d}, \varphi$
3. pozíció: $\mathbf{v}$

$$\mathbf{T}_{4 \times 4} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & v_x \\ 0 & 1 & 0 & v_y \\ 0 & 0 & 1 & v_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{i}'_x & \mathbf{j}'_x & \mathbf{k}'_x & 0 \\ \mathbf{i}'_y & \mathbf{j}'_y & \mathbf{k}'_y & 0 \\ \mathbf{i}'_z & \mathbf{j}'_y & \mathbf{k}'_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} s_x & 0 & 0 & 0 \\ 0 & s_y & 0 & 0 \\ 0 & 0 & s_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

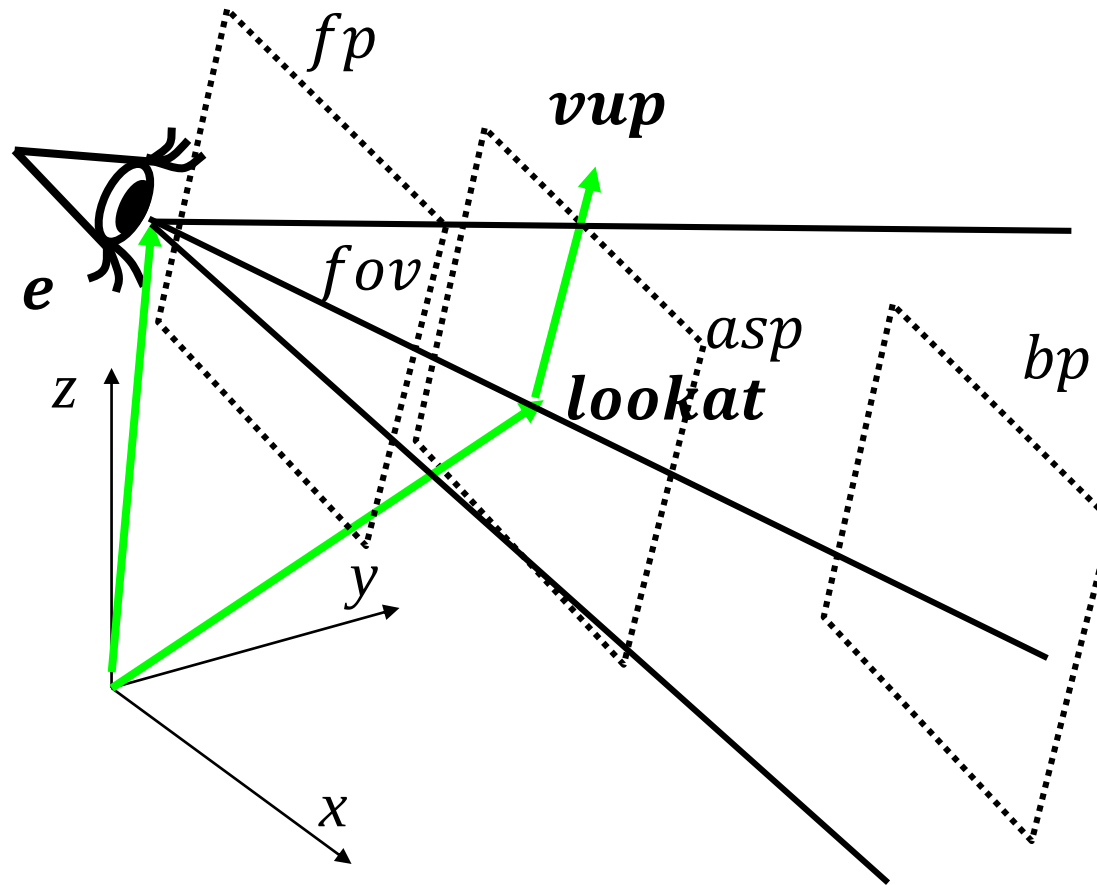


$$\mathbf{r}' = \mathbf{r} \cos(\varphi) + \mathbf{d}(\mathbf{r} \cdot \mathbf{d})(1 - \cos(\varphi)) + \mathbf{d} \times \mathbf{r} \sin(\varphi)$$

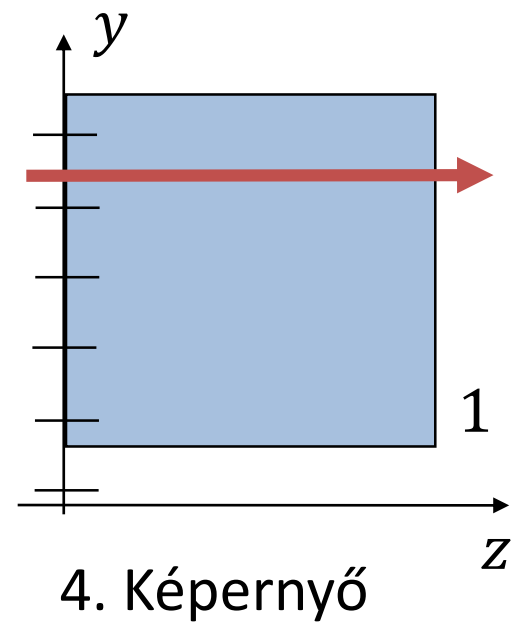
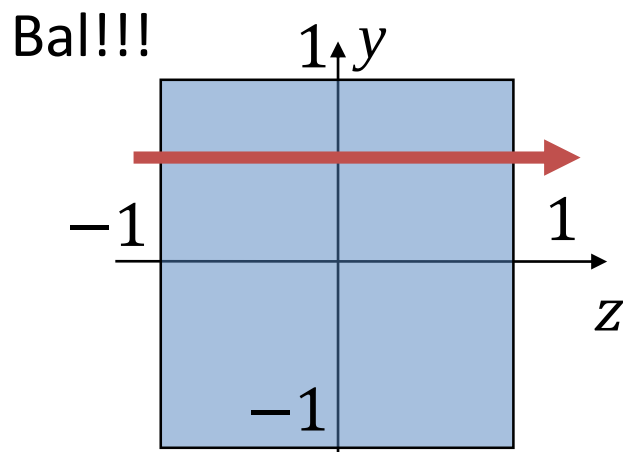
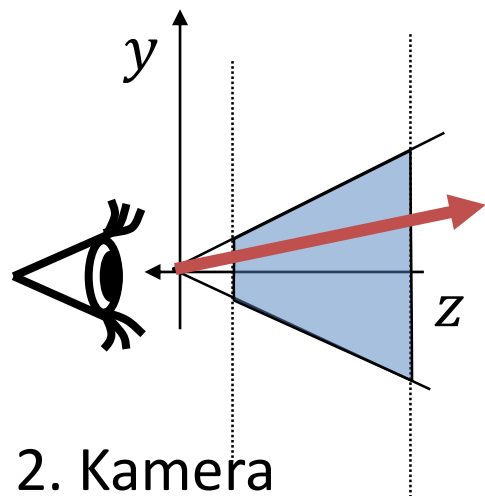
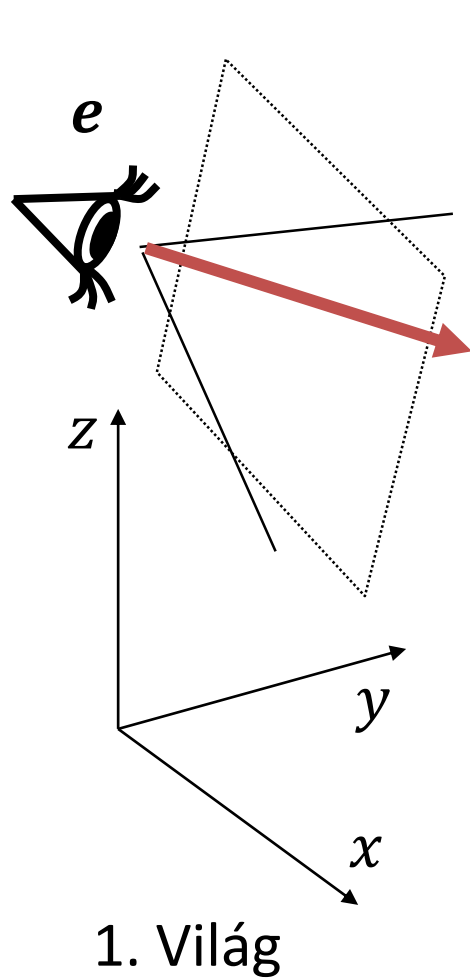
Kamera modell



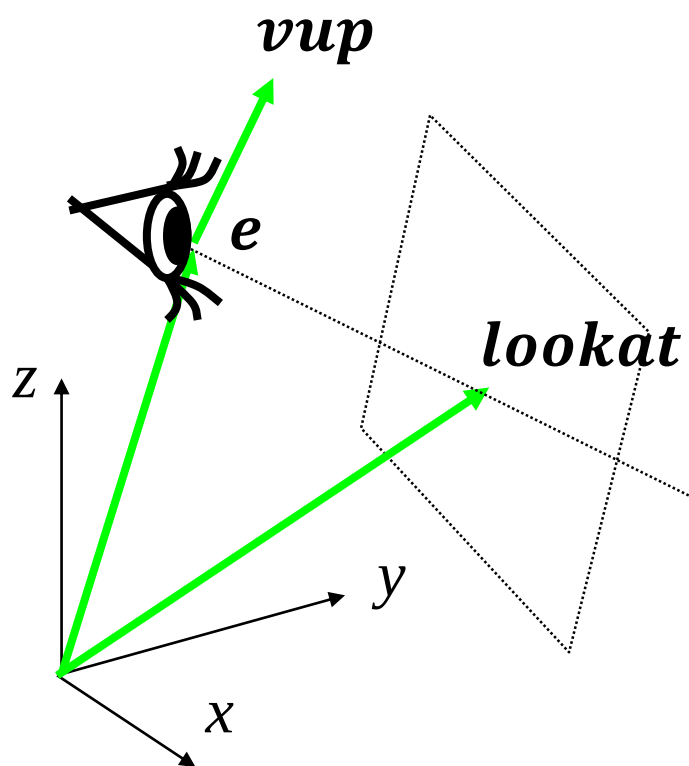
Mi: Camera obscura



Világból a képernyőre



View transzformáció



$$w = (e - lookat) / |e - lookat|$$

$$u = (vup \times w) / |w \times vup|$$

$$v = w \times u$$

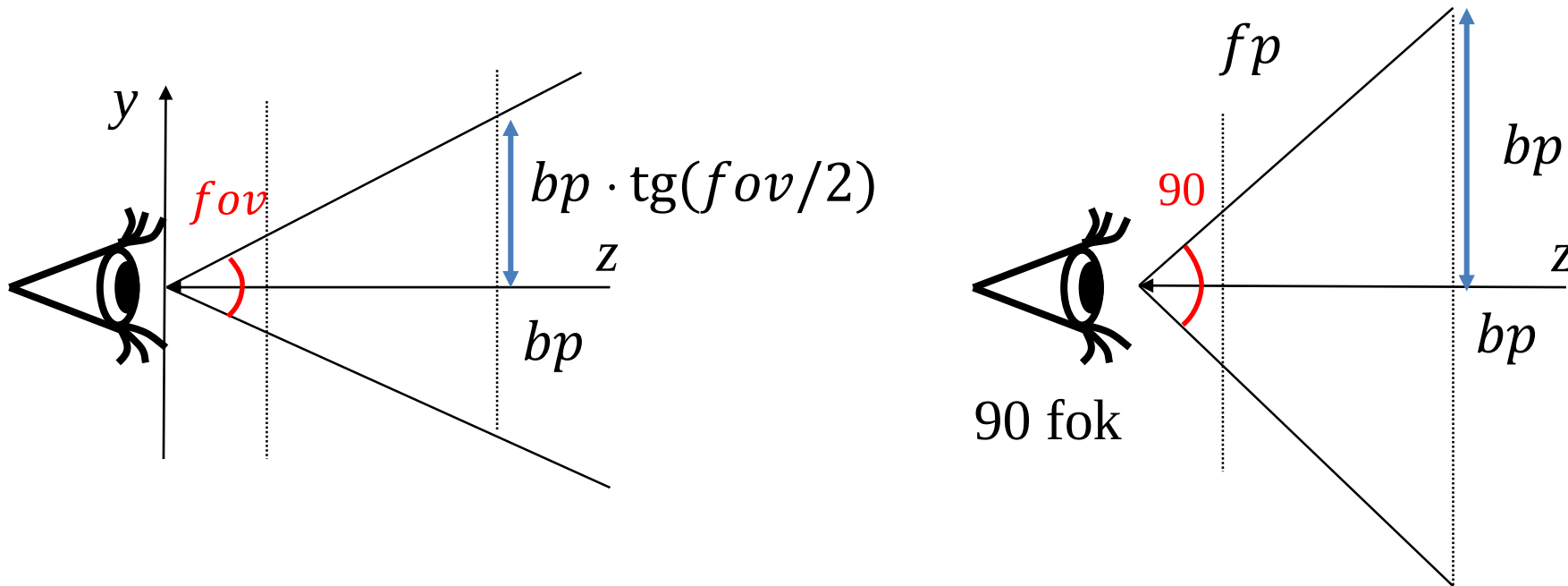
$$\mathbf{u} = (\mathbf{vup} \times \mathbf{w}) / |\mathbf{w} \times \mathbf{vup}|$$

$$\boldsymbol{v} = \boldsymbol{w} \times \boldsymbol{u}$$

$$\begin{bmatrix} x_c \\ y_c \\ z_c \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_x & v_x & w_x & 0 \\ u_y & v_y & w_y & 0 \\ u_z & v_z & w_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -e_x \\ 0 & 1 & 0 & -e_y \\ 0 & 0 & 1 & -e_z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} u_x & u_y & u_z & 0 \\ v_x & v_y & v_z & 0 \\ w_x & w_y & w_z & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Látószög normalizálás



$$\begin{bmatrix} 1/(\text{tg}(fov/2) \cdot asp) & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\text{tg}(fov/2) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

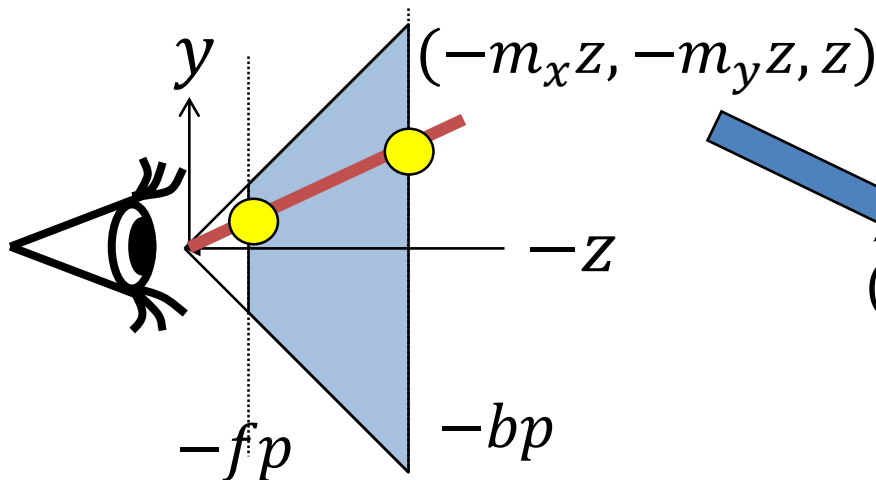
2D egyenes explicit egyenlete:

$$y = mx + b$$

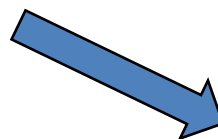
Origón átmenő: $y = mx$

Vízszintes: $y = b$

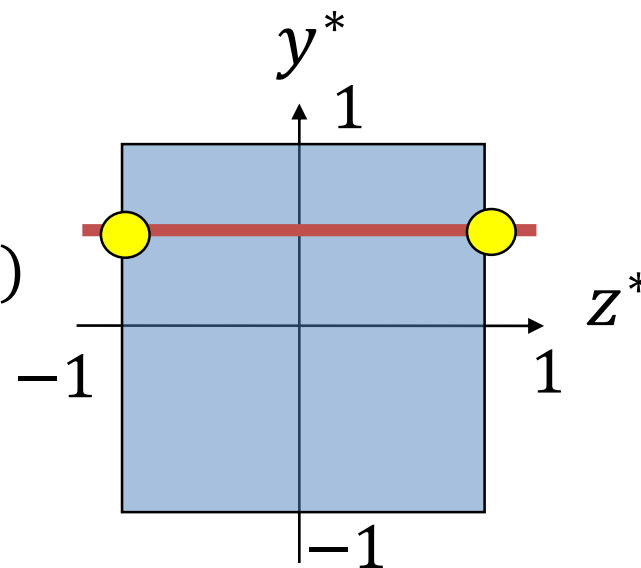
Normalizálás utáni perspektív transzformáció



Normalizált kamera



(m_x, m_y, z^*)

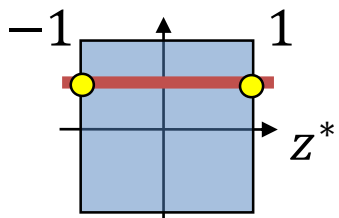
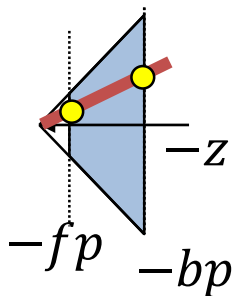


Normalizált képernyő: NDC

$$(-m_x z, -m_y z, z) \rightarrow (m_x, m_y, z^*)$$

$$[-m_x z, -m_y z, z, 1] \rightarrow [m_x, m_y, z^*, 1] \sim [-m_x z, -m_y z, -z z^*, -z]$$

Perspektív transzformáció



$$\begin{bmatrix} -m_x Z \\ -m_y Z \\ -ZZ^* \\ -Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -m_x Z \\ -m_y Z \\ Z \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$-ZZ^* = \alpha Z + \beta \quad \rightarrow \quad \boxed{Z^* = -\alpha - \beta/Z}$$

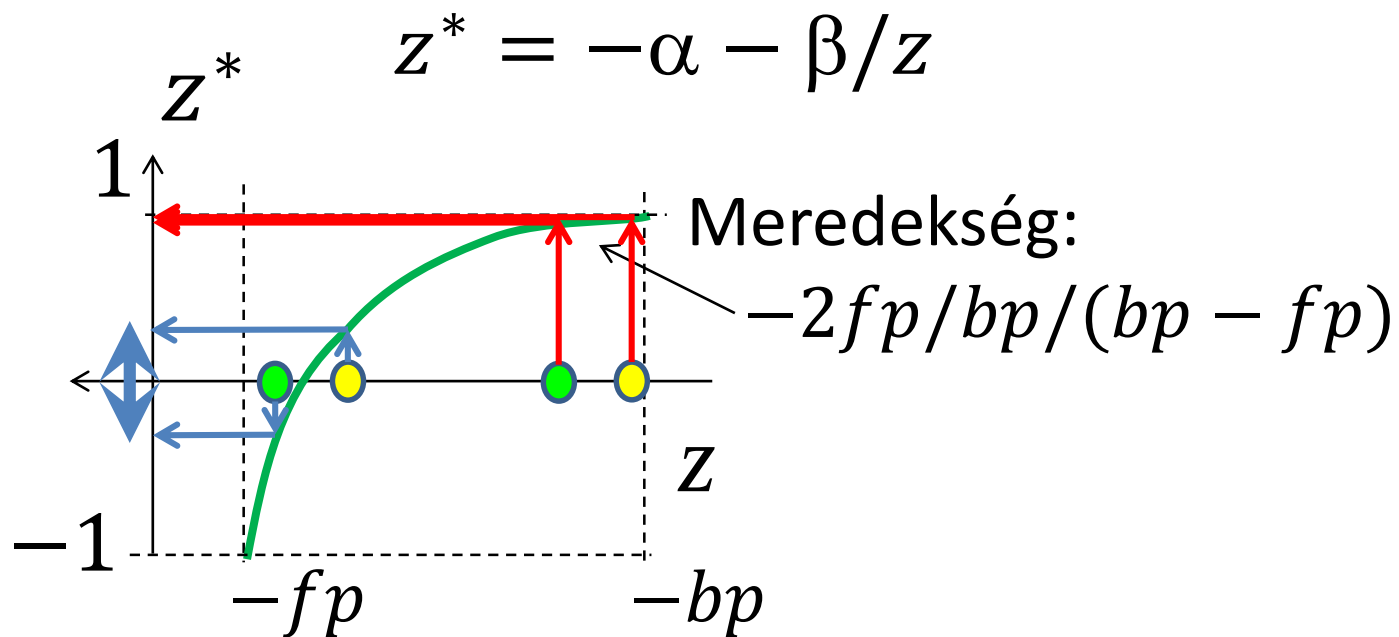
$$fp(-1) = \alpha(-fp) + \beta$$

$$bp(1) = \alpha(-bp) + \beta$$

$$\alpha = -(fp + bp)/(bp - fp)$$

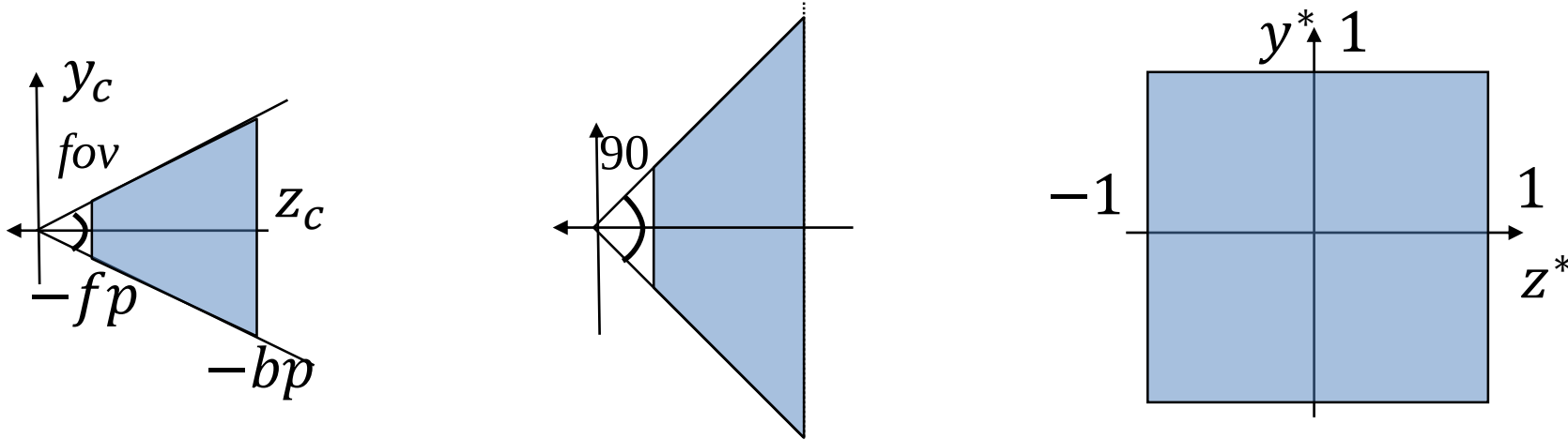
$$\beta = -2fp \cdot bp/(bp - fp)$$

Z-fighting



fp/bp nem lehet kicsi!

Perspektív transzformáció



T_{Proj}

$$\begin{bmatrix} 1/(\operatorname{tg}(fov/2) \cdot asp) & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\operatorname{tg}(fov/2) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -(fp + bp)/(bp - fp) & -2fp \cdot bp/(bp - fp) \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_c \\ y_c \\ z_c \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \\ w \end{bmatrix}$$

Perspektív torzítás = homogén osztás

$$(x^*, y^*, z^*) = (X/w, Y/w, Z/w)$$

$$w = -z_c$$

Camera osztály

```
struct Camera { // 3D kamera
    vec3 wEye, wLookat, wVup;    // külső paraméterek
    float fov, asp, fp, bp;      // belső paraméterek
public:
    Camera() {
        asp = (float)winWidth / winHeight; // aspektus arány
        fov = 40.0f * (float)M_PI / 180.0f; // függőleges látószög
        fp = 1; bp = 20; // első és hátsó vágósík távolság
    }
    // Nézeti transzformáció
    mat4 V() { return lookAt(wEye, wLookat, wVup); }
    // Perspektív transzformáció
    mat4 P() { return perspective(fov, asp, fp, bp); }
};
```

Transzformációk előkészítése a CPU-n

```
void Draw(GPUProgram* shader) {  
    mat4 M = translate(translation) *  
              rotate(rotAngle, rotAxis) *  
              scale(scoring);  
    shader->setUniform(M, "M");  
    mat4 Minv = scale(1.0f / scoring) *  
                rotate(-rotAngle, rotAxis) *  
                translate(-translation);  
    shader->setUniform(M, "Minv");  
    shader->setUniform(camera.P() * camera.V() * M, "MVP");  
}
```

Rajzolás

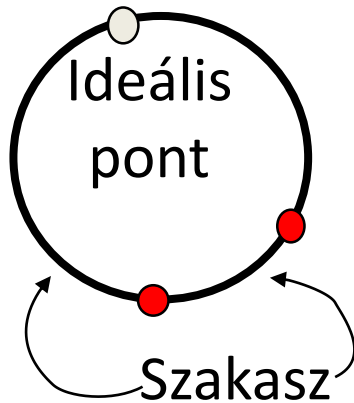
}

Transzformációk végrehajtása a GPU vertex árnyalójában

```
uniform mat4 M, Minv, MVP;  
layout(location = 0) in vec3 vtxPos;  
layout(location = 1) in vec3 vtxNorm;  
  
out vec4 color;  
  
void main() {  
    gl_Position = MVP * vec4(vtxPos, 1);  
  
    vec4 wPos = M * vec4(vtxPos, 1);  
    vec4 wNormal = vec4(vtxNorm, 0) * Minv;  
    color = Illumination(wPos, wNormal);  
}
```

3D vágás homogén koordinátákban (GPU)

Homogén koordinátákban kell vágni



$$[X(t), Y(t), Z(t), w(t)] = [X_1, Y_1, Z_1, w_1](1 - t) + [X_2, Y_2, Z_2, w_2]t$$

$$\begin{aligned} -1 < x = X/w < 1 \\ -1 < y = Y/w < 1 \\ -1 < z = Z/w < 1 \end{aligned}$$

$$w > 0$$

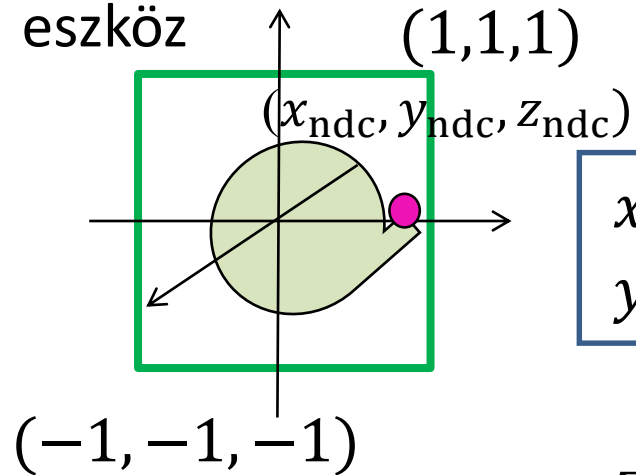
$$\begin{aligned} -w < X < w \\ -w < Y < w \\ -w < Z < w \end{aligned}$$

Mert $w = -z_c > 0$ a szem előtt

Viewport transzformáció: Normalizáltból képernyő koordinátákba (GPU)

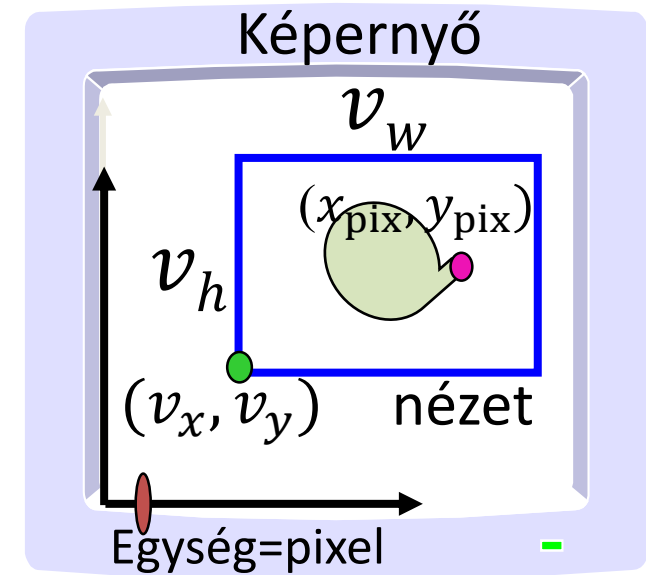
Normalizált

eszköz



$$x_{\text{pix}} = v_w(x_{\text{ndc}} + 1)/2 + v_x$$
$$y_{\text{pix}} = v_h(y_{\text{ndc}} + 1)/2 + v_y$$

$$z_{\text{pix}} = (z_{\text{ndc}} + 1)/2$$



`glViewport(vx, vy, vw, vh)`

Transzformációs csővezeték

- Transzformációk 4x4-es mátrixok szorzata:
 - Modell, Modell-inverz, MVP
- A CPU-n az egyes transzformációkat külön-külön számítjuk ki, majd a szorzatot adjuk át a csúcspont árnyalónak.
- A transzformációk homogén koordinátákat transzformálnak, a vágást is homogén koordinátákban kell megcsinálni.
- A vágás után visszatérhetünk Descartes koordinátákhoz.

*"If you can't make it good,
at least make it look good."*

Bill Gates

Inkrementális 3D képszintézis

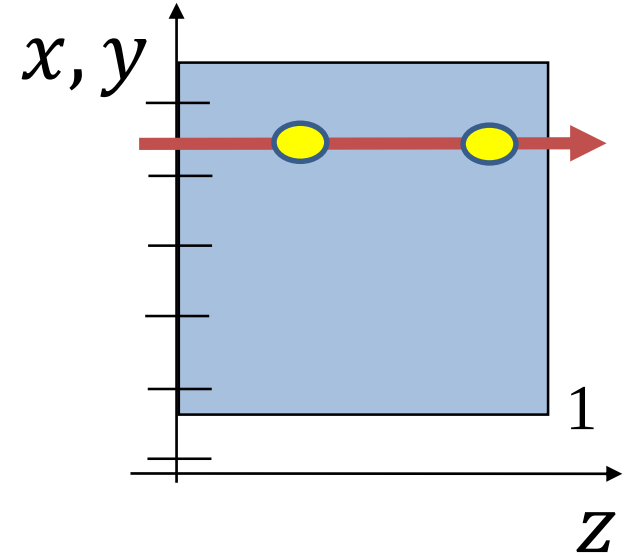
4. Láthatóság és árnyalás

Szirmay-Kalos László



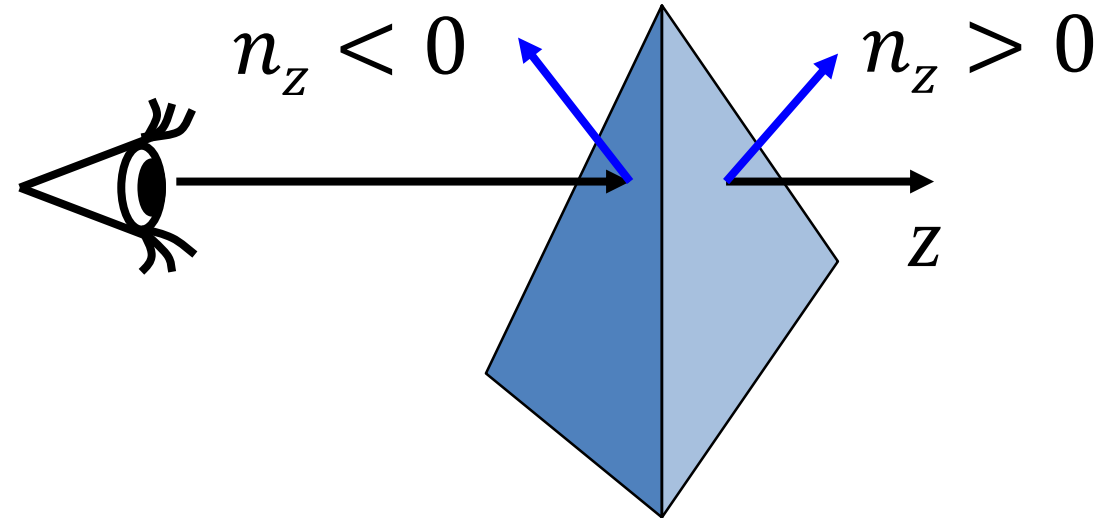
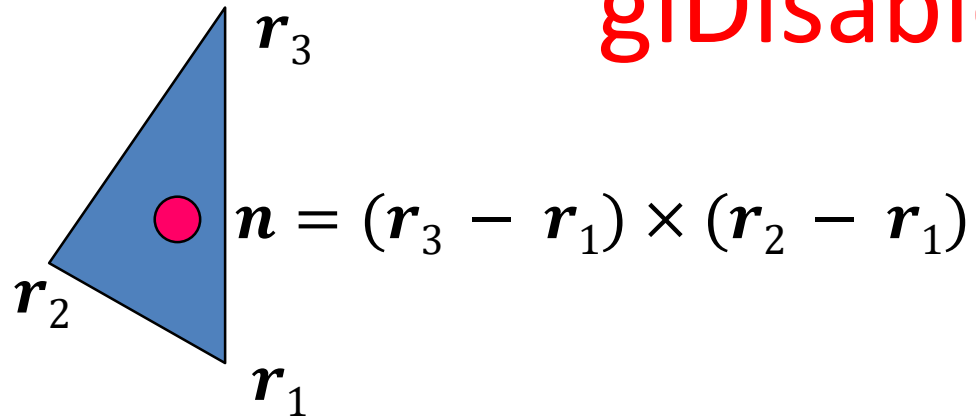
Takarás

- Képernyő koordinátarendszerben
 - vetítősugarak a z tengellyel párhuzamosak!
 - Sugárparaméter = z koordináta
 - (x, y, z) pont az (x, y) pixelben látszik
- Objektumtér algoritmusok (folytonos):
 - láthatóság számítás nem függ a felbontástól
- Képtér algoritmusok (diszkrét):
 - Mi látszik egy pixelben?
 - Sugárkövetés ilyen volt!



Hátsólab eldobás: back-face culling

`glDisable(GL_CULL_FACE)`



Valódi 3D testek!

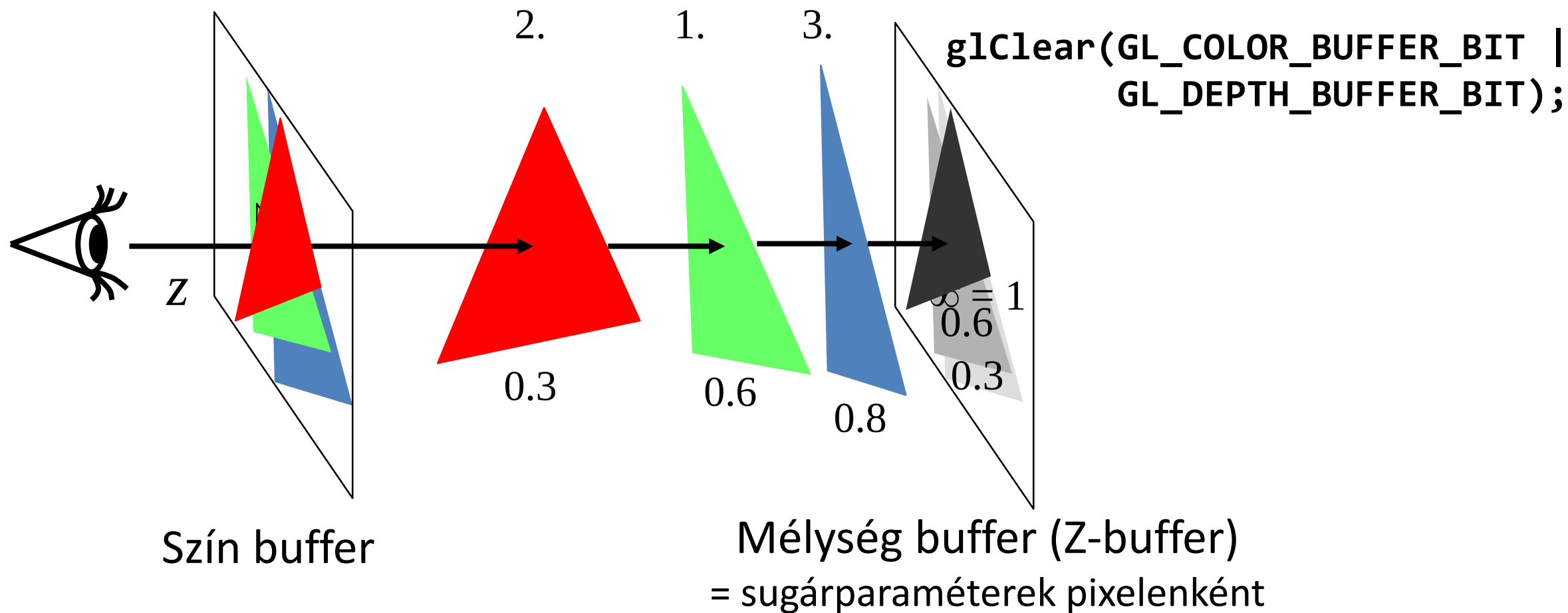
Lapok a nézeti irányban:

- Kívülről: lap, objektum: elülső oldal
- Belülről: objektum, lap: hátsó oldal

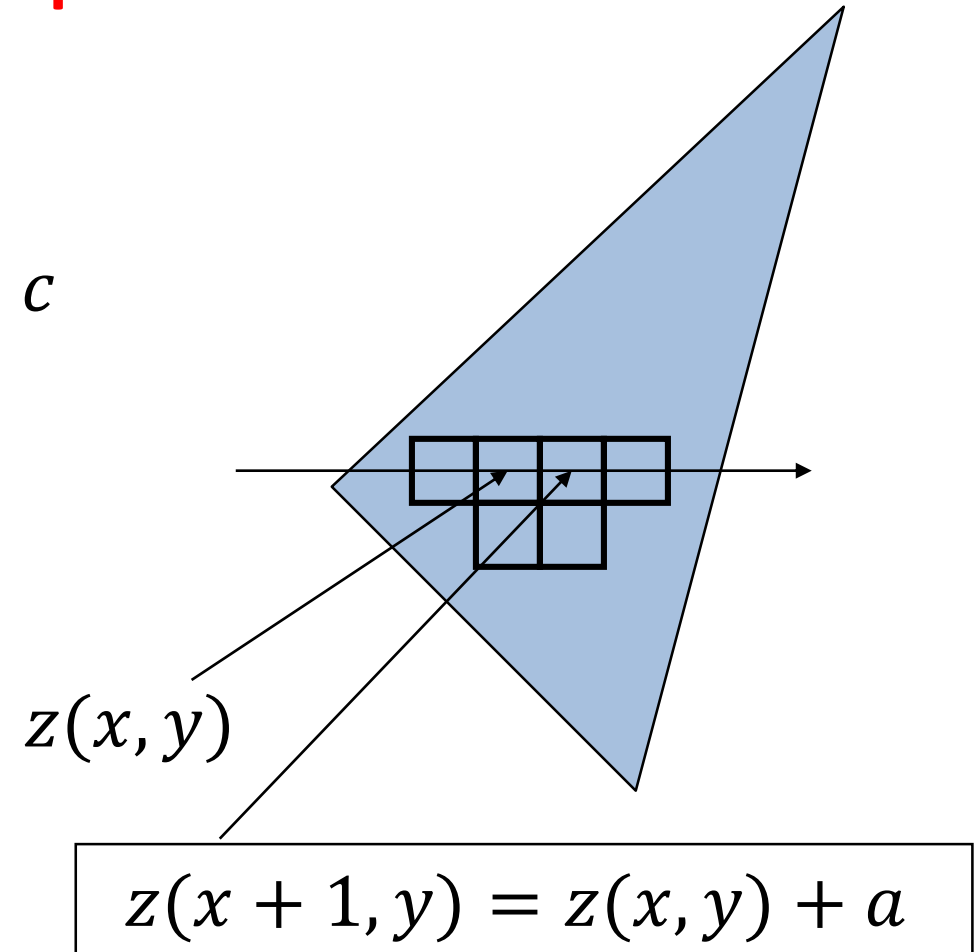
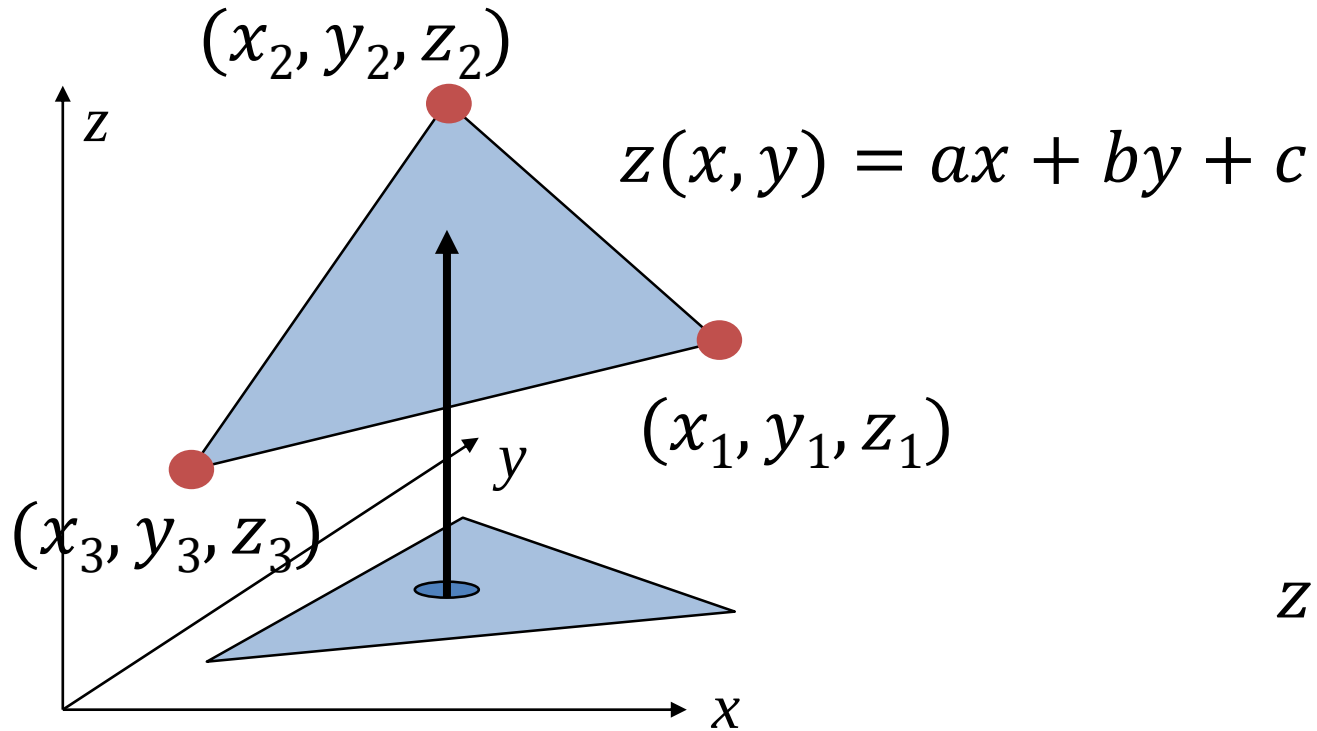
Feltételezés:

Ha kívülről, akkor csúcsok óramutatóval megegyező körüljárásúak

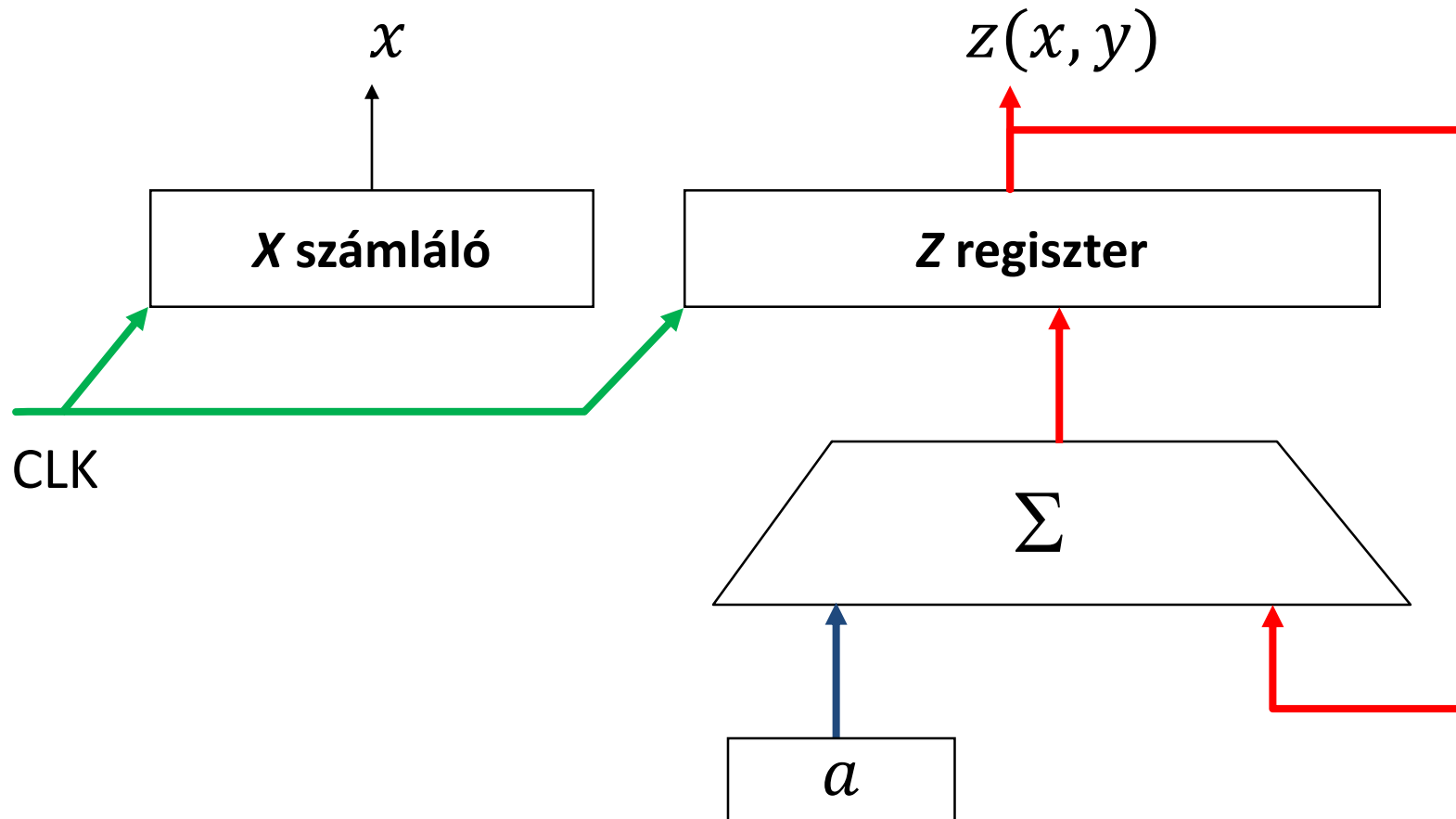
Z-buffer algoritmus: glEnable(GL_DEPTH_TEST)



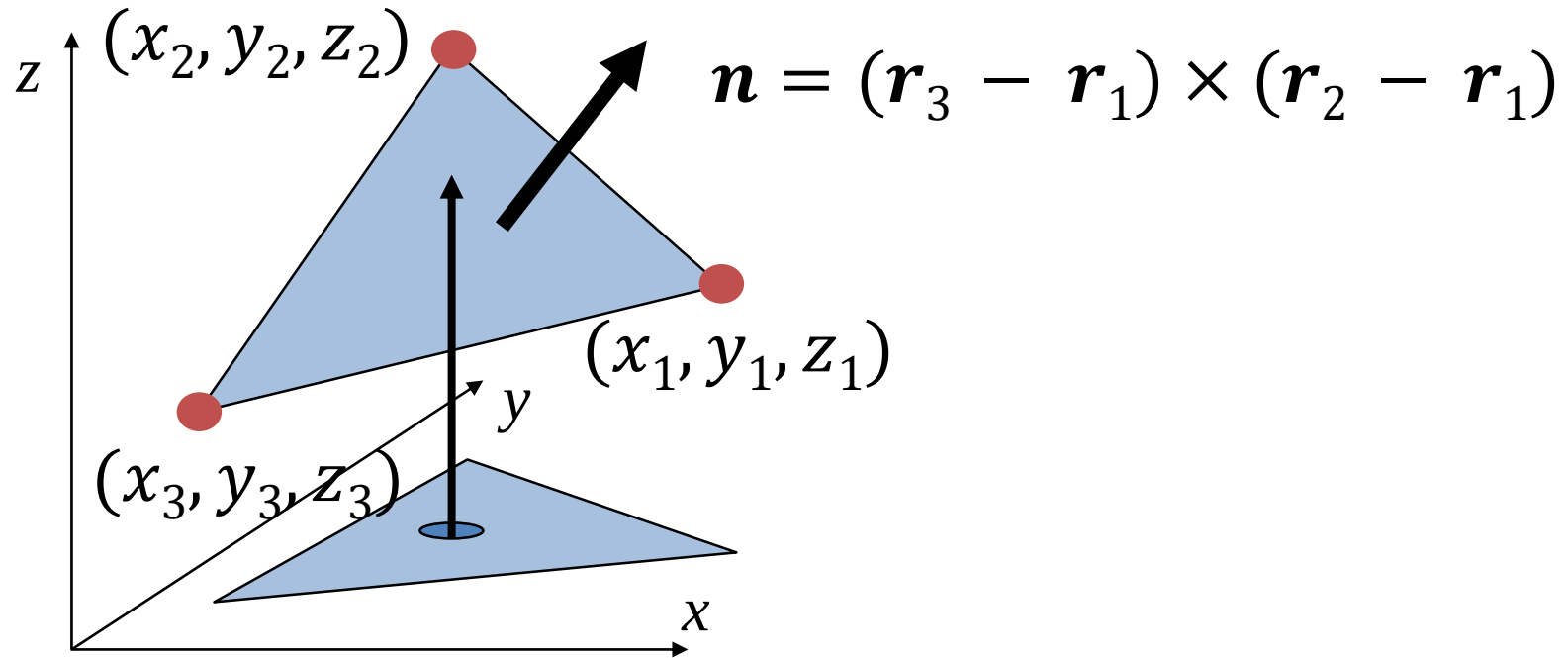
Z: lineáris interpoláció



Z-interpolációs hardver



Triangle setup



$$\begin{aligned} z(x, y) &= ax + by + c \\ n_x x + n_y y + n_z z + d &= 0 \end{aligned}$$



$$a = \frac{-n_x}{n_z}$$

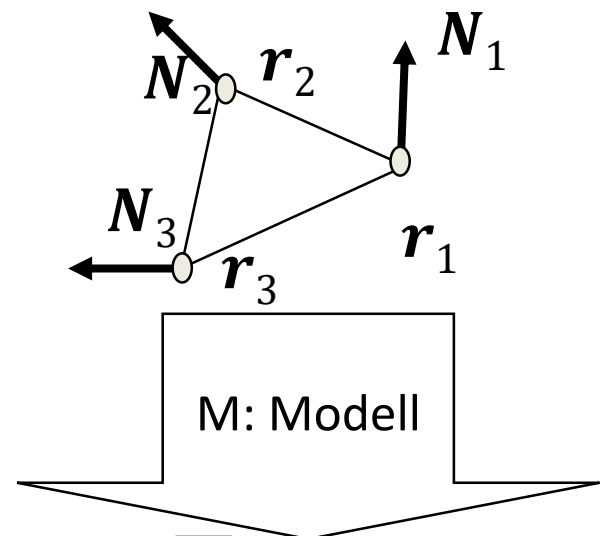
Árnyalás: Lokális illumináció árnyék nélkül

$$L(\mathbf{V}) \approx \sum_l L_l^{in} * f_r(\mathbf{L}_l, \mathbf{N}, \mathbf{V}) \cdot \cos^+ \theta_l^{in}$$

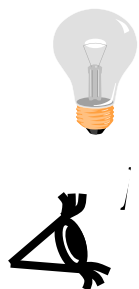
- Koherencia: ne mindent pixelenként
- **Csúcspontonként:** belül az L „szín” interpolációja:
Gouraud árnyalás (per-vertex shading)
- **Pixelenként:** belül a Normál ($\mathbf{V}$ iew, $\mathbf{L}$ ight) vektort interpoláljuk:
Phong árnyalás (per-pixel shading)



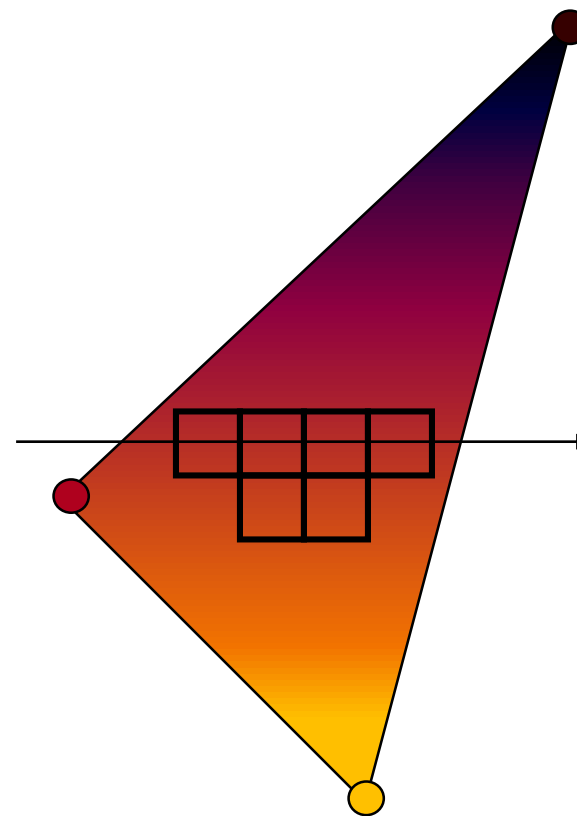
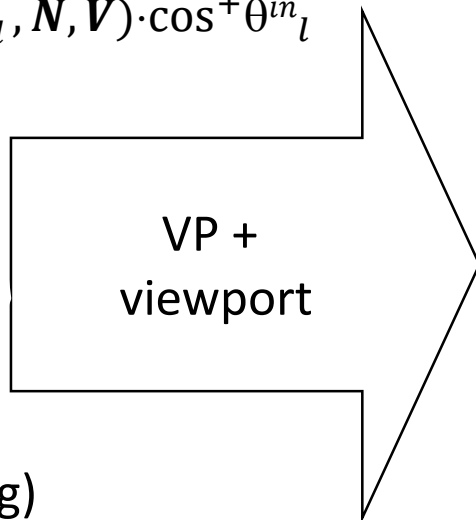
Per-vertex (Gouraud) árnyalás



$$L(V) \approx \sum_l L_l^{in} * f_r(L_l, N, V) \cdot \cos^+ \theta_l^{in}$$



(per-vertex shading)



Képernyő

Per-vertex shading: Vertex shader

```
uniform mat4 MVP, M, Minv; // MVP, Model, Model-inverse
uniform vec4 kd, ks, ka;    // diffuse, specular, ambient ref
uniform float shine;        // shininess for specular ref
uniform vec4 La, Le;        // ambient and point sources
uniform vec4 wLiPos;        // pos of light source in world
uniform vec3 wEye;          // pos of eye in world

layout(location = 0) in vec3 vtxPos; // pos in modeling space
layout(location = 1) in vec3 vtxNorm; // normal in modeling space
out vec4 color;                // computed vertex color

void main() {
    gl_Position = MVP * vec4(vtxPos, 1); // to NDC

    vec4 wPos = M * vec4(vtxPos, 1);
    vec3 L = normalize(wLiPos.xyz/wLiPos.w - wPos.xyz/wPos.w);
    vec3 V = normalize(wEye - wPos.xyz/wPos.w);
    vec4 wNormal = vec4(vtxNorm, 0) * Minv;
    vec3 N = normalize(wNormal.xyz);
    vec3 H = normalize(L + V);
    float cost = max(dot(N, L), 0), cosd = max(dot(N, H), 0);
    color = ka * La + (kd * cost + ks * pow(cosd, shine)) * Le;
}
```

Per-vertex shading: Pixel shader

```
in vec4 color;           // interpolated color of vertex shader
out vec4 fragmentColor; // output goes to frame buffer

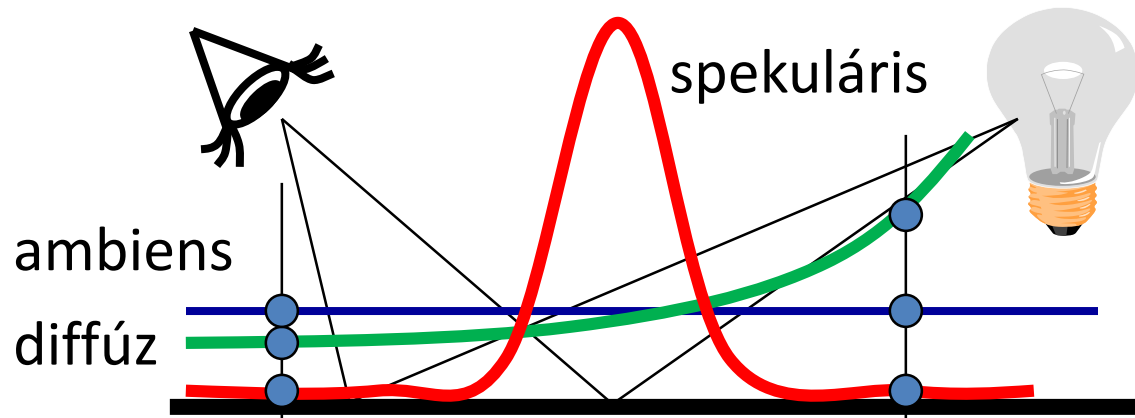
void main() {
    fragmentColor = color;
}
```

(Henri) Gouraud árnyalás problémái

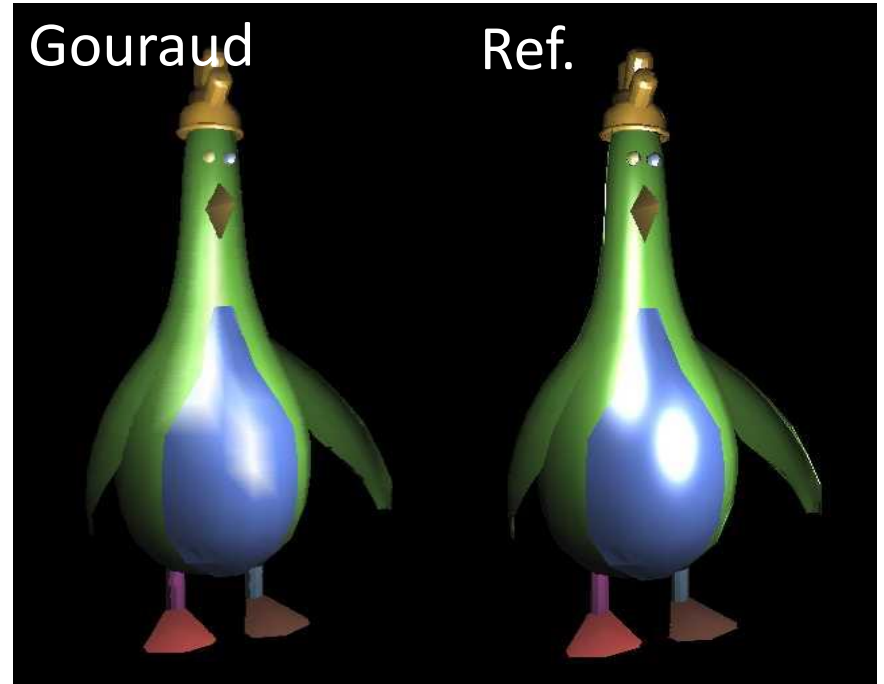
Gouraud



Ref.



Gouraud



Ref.

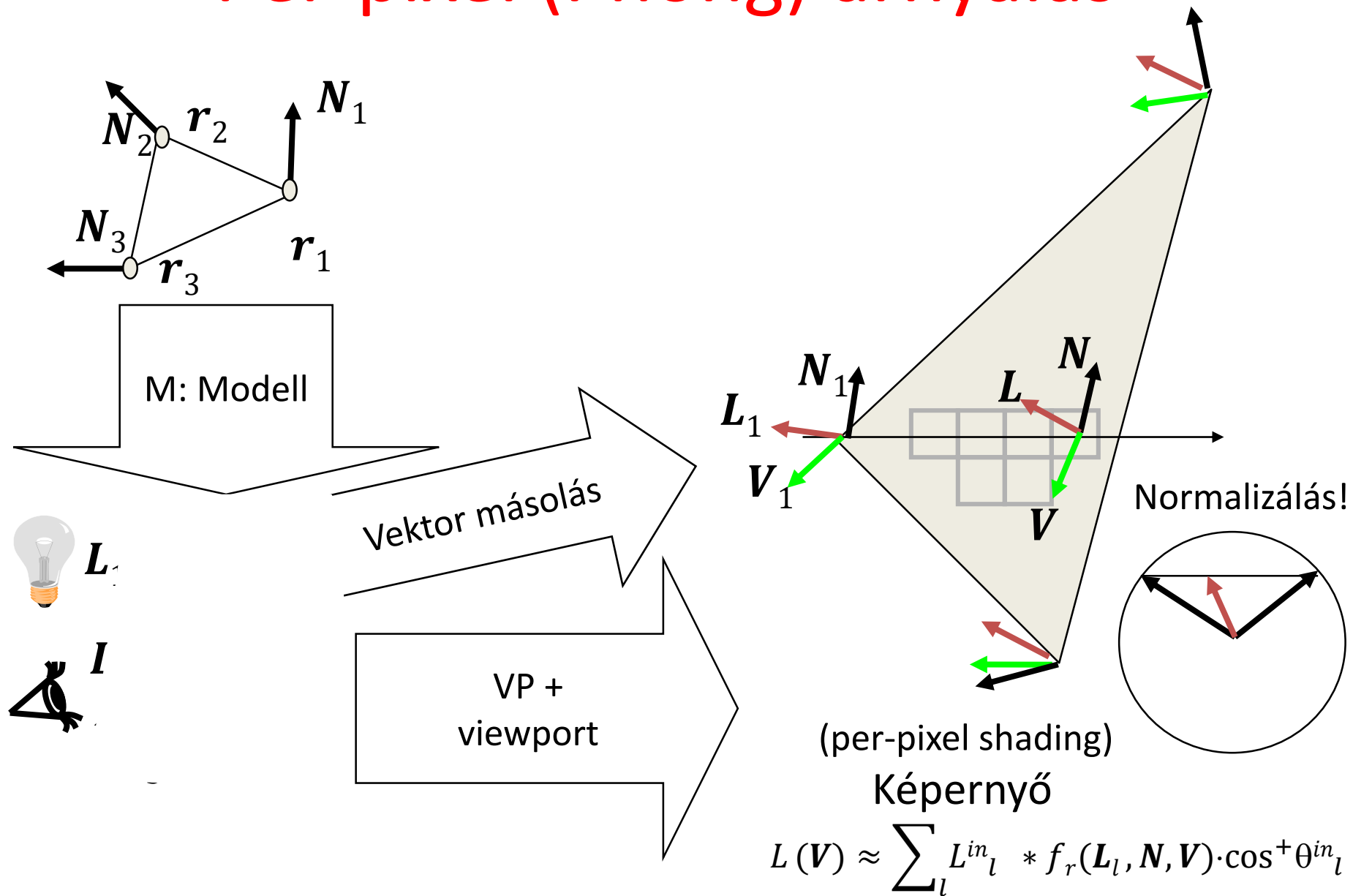


További bajok:

- anyagtulajdonság konstans
 - árnyék nincs
- különben a színt nem lehet interpolálni



Per-pixel (Phong) árnyalás



Per-pixel shading: Vertex shader

```
uniform mat4  MVP, M, Minv; // MVP, Model, Model-inverse
uniform vec4  wLiPos;       // pos of light source
uniform vec3  wEye;         // pos of eye

layout(location = 0) in vec3 vtxPos; // pos in model sp
layout(location = 1) in vec3 vtxNorm; // normal in model sp

out vec3 wNormal;           // normal in world space
out vec3 wView;             // view in world space
out vec3 wLight;            // light dir in world space

void main() {
    gl_Position = MVP * vec4(vtxPos, 1); // to NDC

    vec4 wPos = M * vec4(vtxPos, 1);
    wLight = wLiPos.xyz/wLiPos.w - wPos.xyz/wPos.w;
    wView = wEye - wPos.xyz/wPos.w;
    wNormal = (vec4(vtxNorm, 0) * Minv).xyz;
}
```

Per-pixel shading: Pixel shader

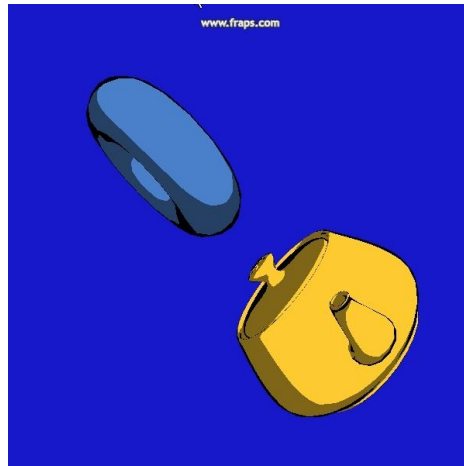
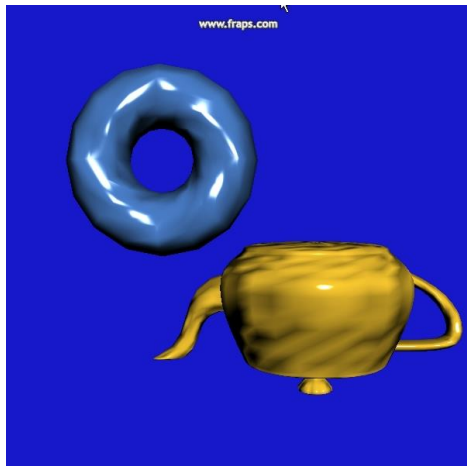
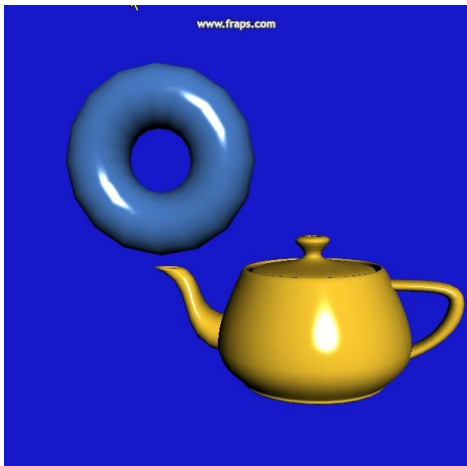
```
uniform vec3 kd, ks, ka; // diffuse, specular, ambient ref
uniform float shine;     // shininess for specular ref
uniform vec3 La, Le;     // ambient and dir/point source rad
in  vec3 wNormal;        // interpolated world sp normal
in  vec3 wView;          // interpolated world sp view
in  vec3 wLight;         // interpolated world sp illum dir
out vec4 fragmentColor; // output goes to frame buffer

void main() {
    vec3 N = normalize(wNormal);
    vec3 V = normalize(wView);
    vec3 L = normalize(wLight);
    vec3 H = normalize(L + V);
    float cost = max(dot(N,L), 0), cosd = max(dot(N,H), 0);
    vec3 color = ka * La + (kd * cost + ks * pow(cosd,shine)) * Le;
    fragmentColor = vec4(color, 1);
}
```

NPR: Non-Photorealistic Rendering

```
uniform vec3 kd;           // diffuse ref
in  vec3 wNormal, wView, wLight; // interpolated
out vec4 fragColor;        // output to frame buffer

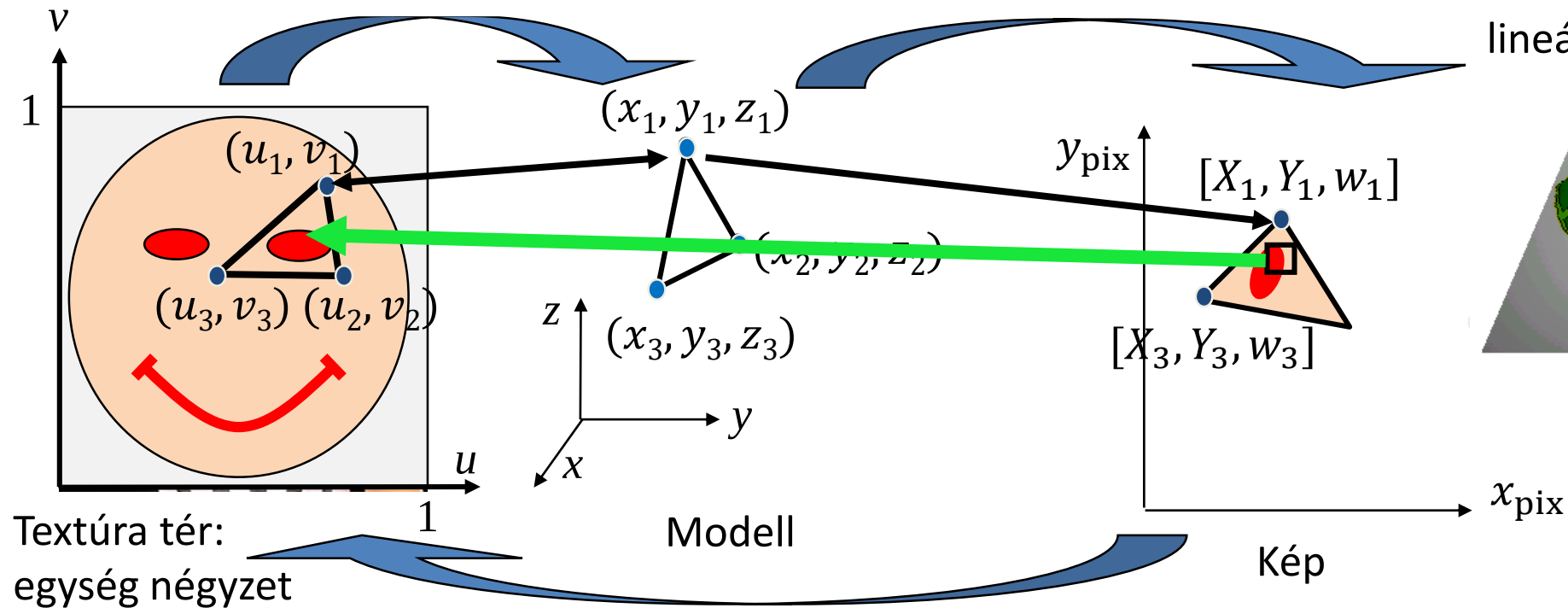
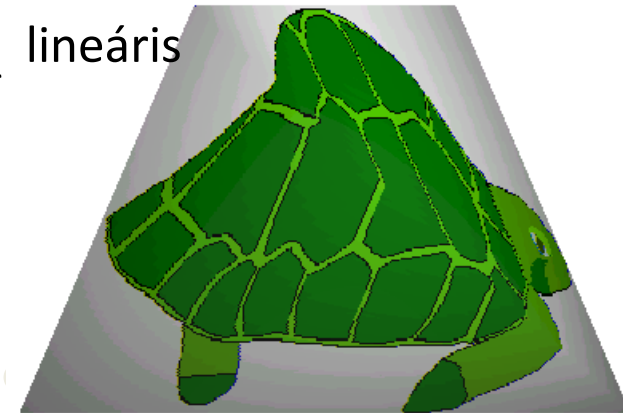
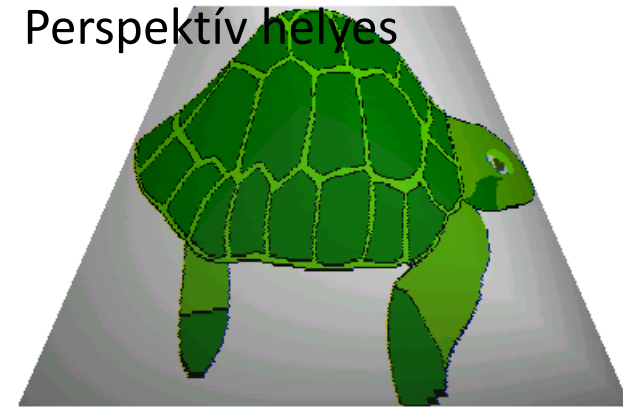
void main() {
    vec3 N = normalize(wNormal);
    vec3 V = normalize(wView);
    vec3 L = normalize(wLight);
    float y = (dot(N, L) > 0.5) ? 1 : 0.5;
    fragColor = (abs(dot(N, V)) < 0.2) ? vec4(0, 0, 0, 1) : vec4(y * kd, 1);
}
```



2D Textúrázás

$$[X, Y, w] = [u, v, 1] \cdot P$$

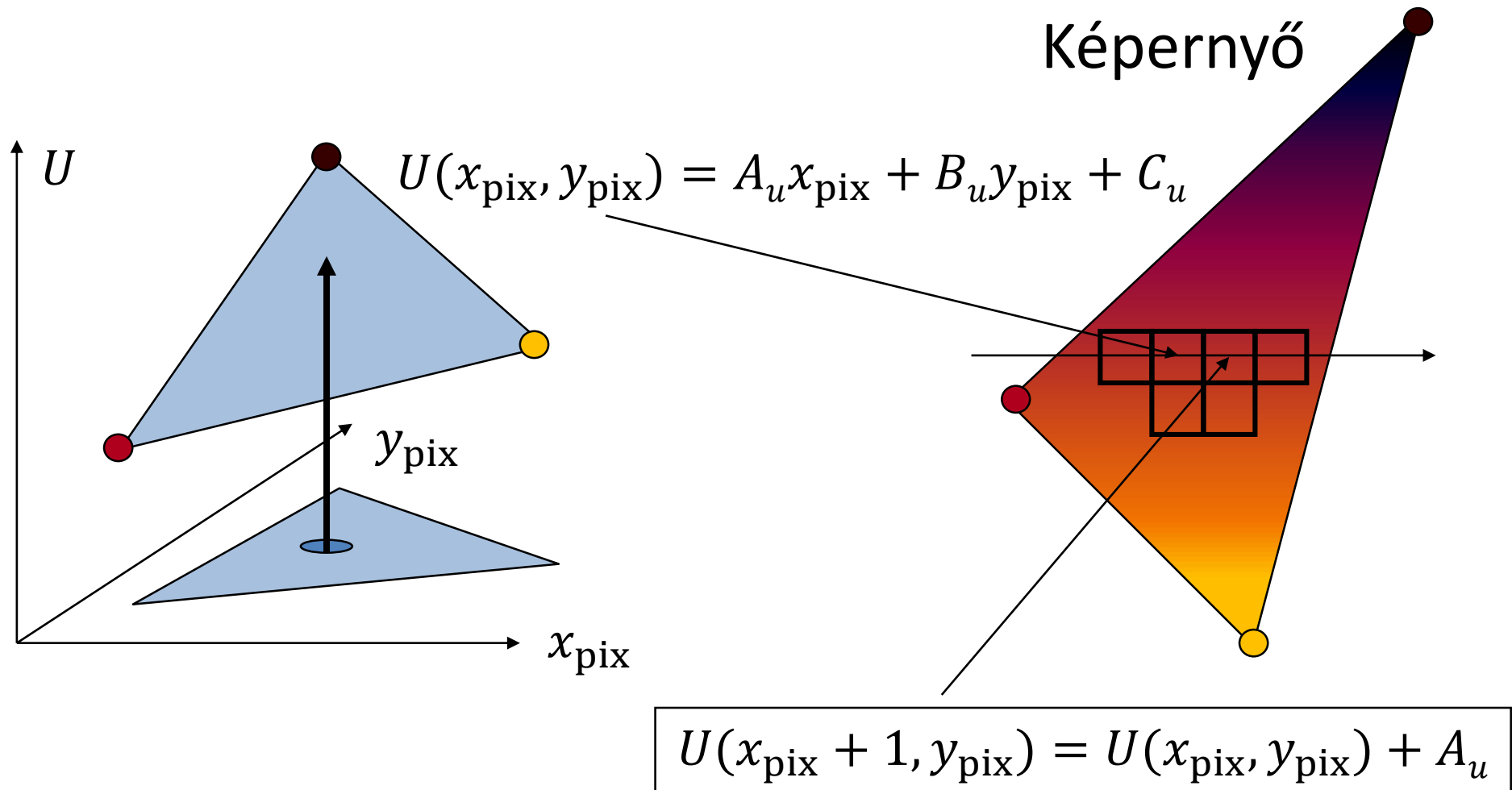
$$(x_{\text{pix}}, y_{\text{pix}}) = [X/w, Y/w]$$



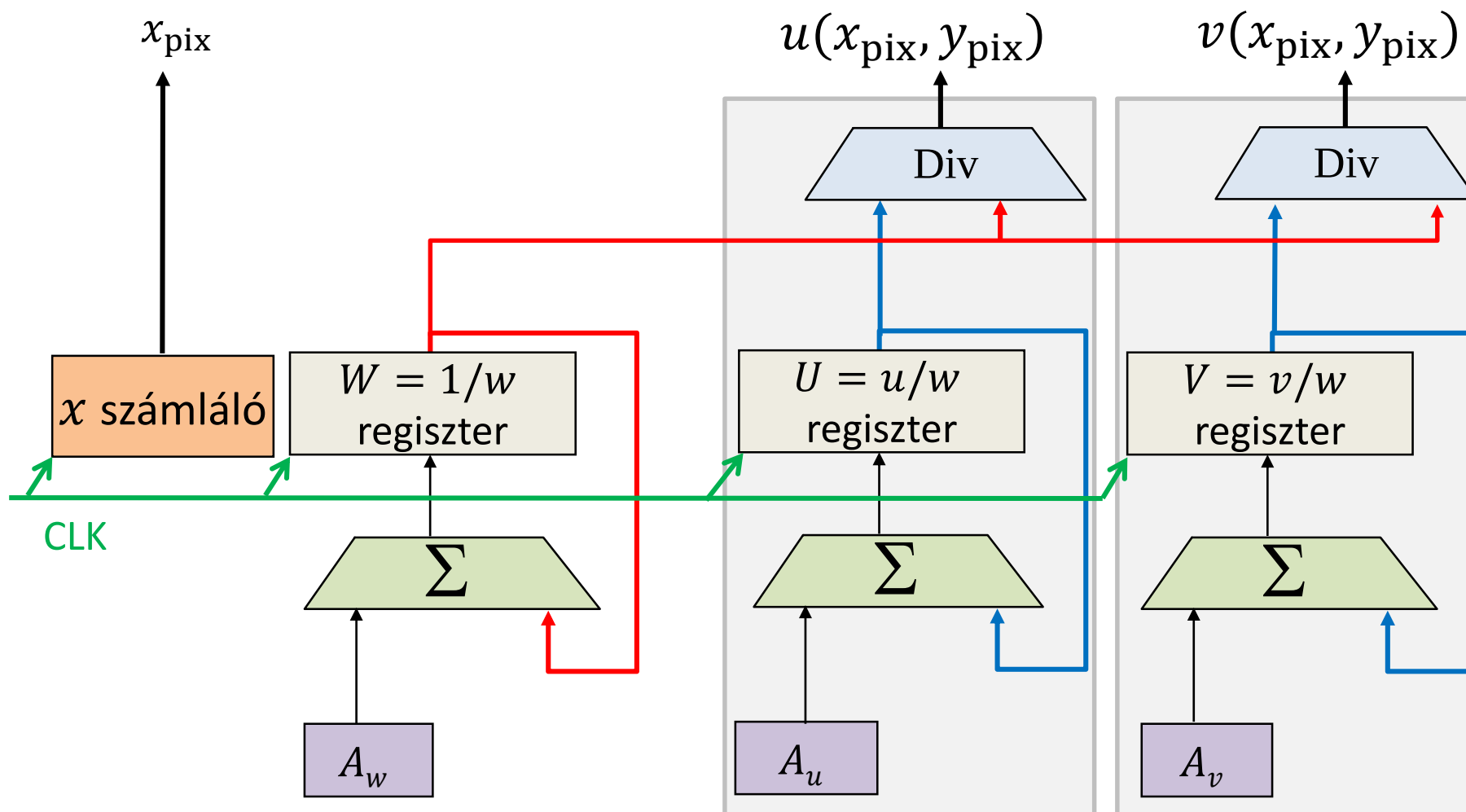
$$[u/w, v/w, 1/w] = [x_{\text{pix}}, y_{\text{pix}}, 1] \cdot P^{-1}$$

$$[U, V, W] \rightarrow u = U/W, v = V/W$$

Lineáris interpoláció

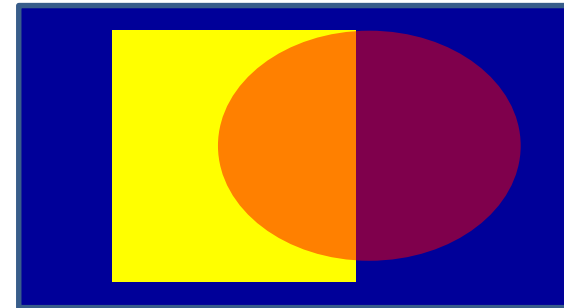


Interpolációs hardver



Kompozitálás és átlátszóság

Sorrend számít!



```
glEnable(GL_BLEND);
```

```
glBlendFunc(
```

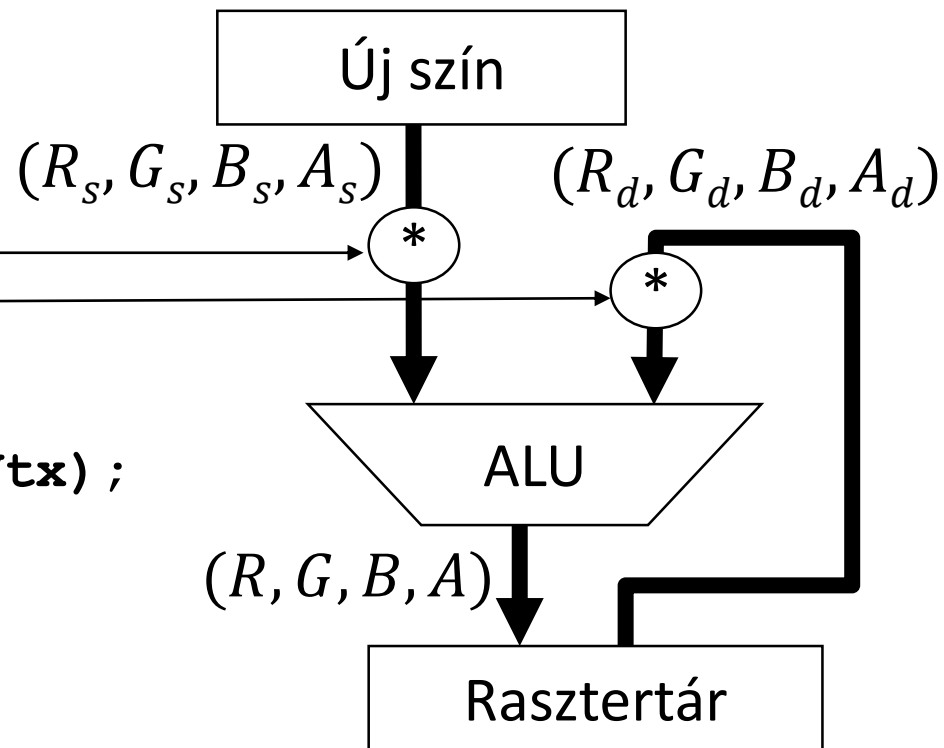
```
    GL_SRC_ALPHA, _____
```

```
    GL_ONE_MINUS_SRC_ALPHA _____
```

```
);
```

```
glDrawArrays(GL_TRIANGLES, 0, nVtx);
```

```
glDisable(GL_BLEND);
```



Inkrementális képszintézis csővezeték

- Azért transzformáltunk, hogy a láthatósági feladatot és a vetítést képernyő koordináta-rendszerben oldhassuk meg
 - Triviális hátsó lap eldobás
 - Z-buffer algoritmus
 - Vetítés = z eldobása, 3D háromszög = 2D háromszög
- Per-pixel árnyalás:
 - Vektorokat csúcspontonként számítjuk és pixelekre interpoláljuk
 - Illuminációs képlet pixelenként